

**Controlli Automatici - Prima parte**  
**30 Gennaio 2024 - Esercizi**

Nome:	
Nr. Mat.	
Firma:	
C.L.:	Info.    Elet.    Telec.    Altro.

Si risolvano i seguenti esercizi.

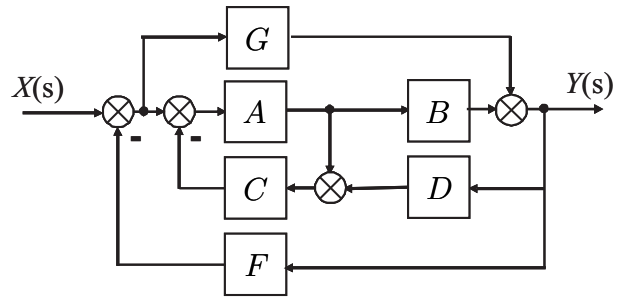
a.1) Calcolare la trasformata di Laplace  $X(s) = \mathcal{L}[x(t)]$  dei seguenti segnali temporali  $x(t)$ :

$$x_1(t) = 4 \cos(2t) e^{-3t} - 7t e^{-4t}, \quad x_2(t) = \begin{cases} 0 & t < 3 \\ 2 e^{-4(t-3)} \sin(5(t-3)) & t \geq 3 \end{cases}$$

a.2) Calcolare la risposta impulsiva  $g_i(t)$  delle seguenti funzioni di trasferimento  $G_i(s)$ :

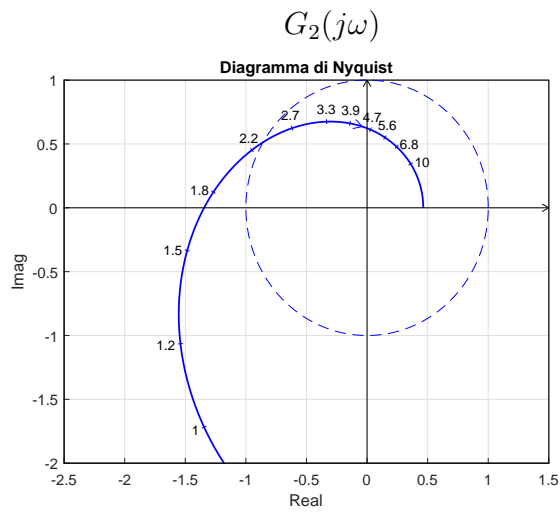
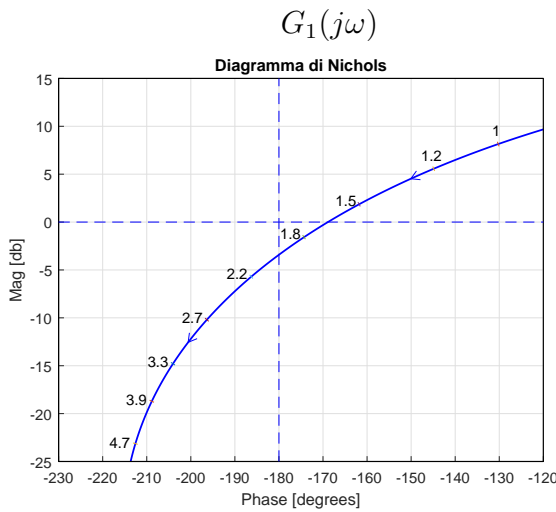
$$G_1(s) = \frac{14}{(s+4)(1+2s)} \quad G_2(s) = 4 + \frac{12}{(s+3)^4}$$

b) Relativamente allo schema a blocchi di figura, calcolare la funzione di trasferimento  $G_1(s) = \frac{Y(s)}{X(s)}$ :



$G_1(s) = \dots$

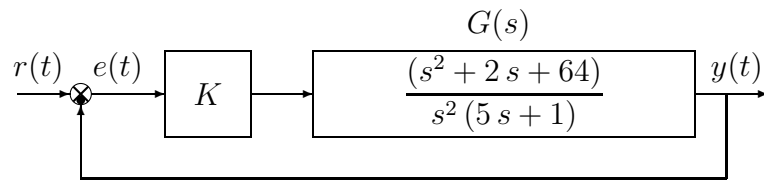
- c) I diagrammi riportati sotto sono relativi a due sistemi a fase minima  $G_1(s)$  e  $G_2(s)$ . Per ciascuno dei due sistemi e nei limiti della precisione consentita dai grafici, calcolare:
- c.1) il margine di ampiezza  $M_a$  del sistema;
  - c.2) il margine di fase  $M_\varphi$  del sistema;
  - c.3) il guadagno  $K_\varphi$  per cui il sistema  $K_\varphi G(s)$  ha un margine di fase  $M_\varphi = 45$ ;
  - c.4) il guadagno  $K_\alpha$  per cui il sistema  $K_\alpha G(s)$  ha un margine di ampiezza  $M_\alpha = 10$ ;



- c.1)  $M_a = \dots\dots\dots$
- c.2)  $M_\varphi = \dots\dots\dots$
- c.3)  $K_\varphi = \dots\dots\dots$
- c.4)  $K_\alpha = \dots\dots\dots$

- c.1)  $M_a = \dots\dots\dots$
- c.2)  $M_\varphi = \dots\dots\dots$
- c.3)  $K_\varphi = \dots\dots\dots$
- c.4)  $K_\alpha = \dots\dots\dots$

d) Sia dato il seguente sistema retroazionato:



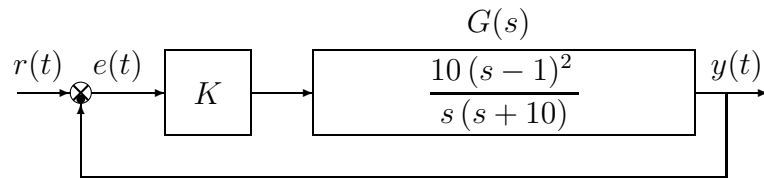
d.1) Determinare per quali valori di  $K$  il sistema retroazionato è asintoticamente stabile.

d.2) Tracciare i diagrammi asintotici di Bode delle ampiezze e delle fasi della funzione  $G(s)$ .

d.3) Disegnare qualitativamente il diagramma di Nyquist “completo” della funzione  $G(s)$ . Calcolare esattamente la posizione  $\sigma_a$  di un eventuale asintoto verticale, le eventuali intersezioni  $\sigma_i^*$  con il semiasse reale negativo e i corrispondenti valori delle pulsazioni  $\omega_i^*$ .

d.4) Calcolare i valori di  $K$  necessari per avere un errore a regime  $|e_a| < 0.01$  per ingresso a parabola  $x(t) = 2t^2$ .

e) Sia dato il seguente sistema retroazionato:



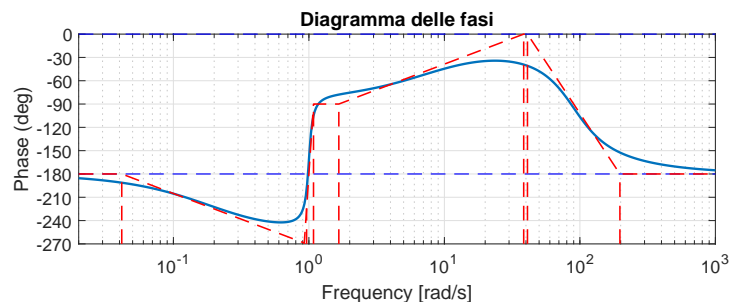
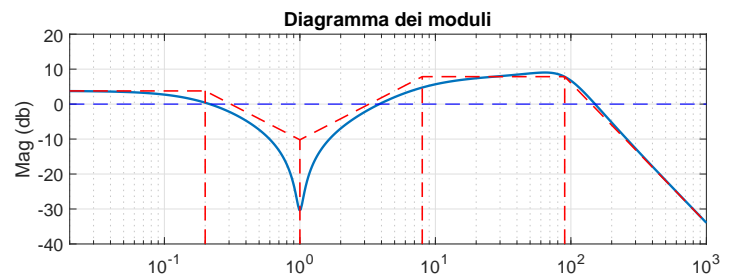
e.1) Determinare per quali valori di  $K$  il sistema retroazionato è asintoticamente stabile.

e.2) Tracciare i diagrammi asintotici di Bode delle ampiezze e delle fasi della funzione  $G_e(s)$ .

e.3) Disegnare qualitativamente il diagramma di Nyquist “completo” della funzione  $G_e(s)$ . Calcolare esattamente la posizione  $\sigma_a$  di un eventuale asintoto verticale.

f) Si faccia riferimento ai diagrammi di Bode della funzione  $G(s)$  mostrati in figura.

Nei limiti della precisione consentita dal grafico, ricavare l'espressione analitica della funzione  $G(s)$ .



$G(s) = \dots$

Stimare in modo approssimato eventuali valori di  $\delta$ .

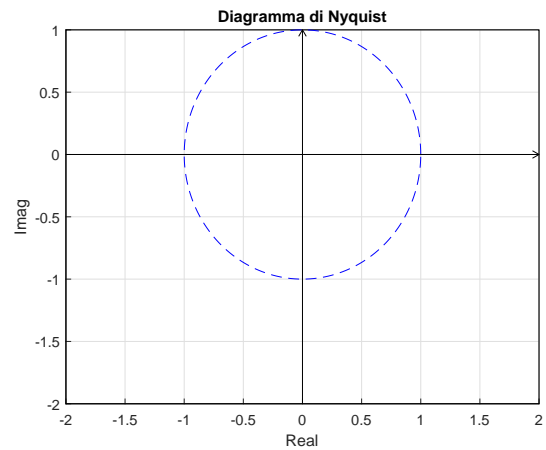
Nome:	
Nr. Mat.	
Firma:	
C.L.:	Info.    Elet.    Telec.    Altro.

Si risponde alle seguenti domande.

1. Scrivere, in funzione dei segnali  $x(t)$  e  $y(t)$ , l'equazione differenziale corrispondente alla seguente funzione di trasferimento:

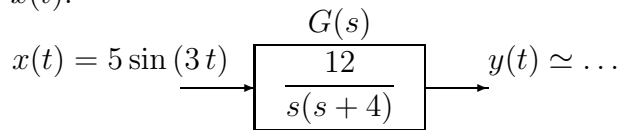
$$G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{s^2 + 6s + 4}{s(s^2 + 3s + 5)} \quad \rightarrow \quad \dots$$

2. Sul piano di Nyquist riportato a fianco disegnare l'andamento qualitativo della funzione di risposta armonica  $G(j\omega)$  di un sistema  $G(s)$  a fase minima caratterizzato dai seguenti parametri:



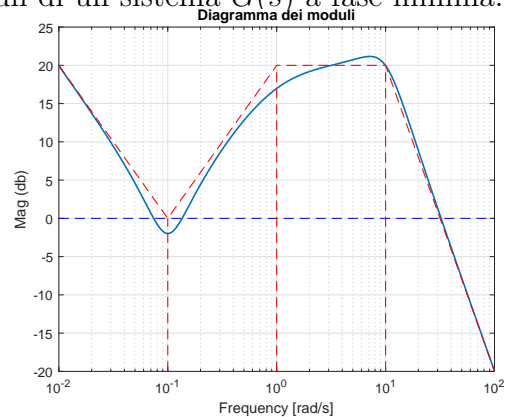
- a) Approssimante per  $\omega = 0$ :  $G_0(s) = \frac{1}{4s}$ ;
- b) Parametro  $\Delta\tau < 0$ ;
- c) Margine di fase  $M_\varphi \simeq 45^\circ$ ;
- d) Margine di ampiezza  $M_\alpha \simeq 2$ ;
- e) Approssimante per  $\omega = \infty$ :  $G_\infty(s) = 0.25$ ;

3. Calcolare la risposta a regime  $y(t)$  del seguente sistema  $G(s)$  quando in ingresso è presente il seguente segnale  $x(t)$ :



4. Si faccia riferimento al diagramma di Bode dei moduli di un sistema  $G(s)$  a fase minima.

Utilizzando la formula di Bode, calcolare in modo approssimato la fase  $\varphi$  del sistema  $G(s)$  in corrispondenza delle seguenti pulsazioni  $\omega$ :



- $\omega_1 = 0.03 \quad \rightarrow \quad \varphi_1 \simeq$
- $\omega_2 = 1 \quad \rightarrow \quad \varphi_2 \simeq$
- $\omega_3 = 10 \quad \rightarrow \quad \varphi_3 \simeq$
- $\omega_4 = 70 \quad \rightarrow \quad \varphi_4 \simeq$

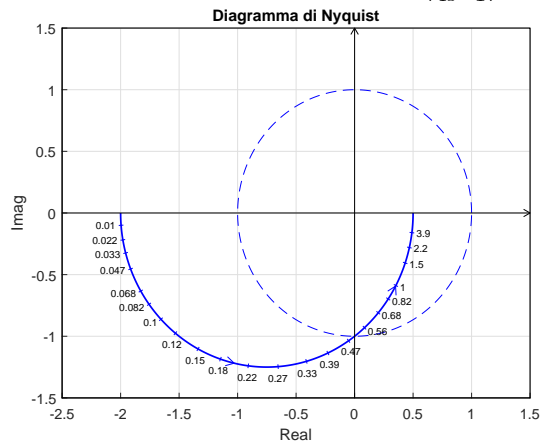
5. Calcolare l'evoluzione libera del sistema  $2\dot{y}(t) + 3y(t) = 0$  con condizione iniziale  $y(0) = 5$ .

$$Y(s) = \quad \quad \quad y(t) =$$

6. Un sistema  $G(s)$  retroazionato è asintoticamente stabile se e solo se :

- il margine di fase  $M_\varphi > 1$ ;
- il margine di ampiezza  $M_a > 1$ ;
- il margine di fase  $M_\varphi > 0$ ;
- il margine di ampiezza  $M_a > 0$ ;

7. Sia dato il diagramma di Nyquist (vedi figura) della seguente funzione  $G(s) = \frac{2(s+1)}{(4s-1)}$ .



Utilizzando il criterio di Nyquist è possibile affermare che il sistema retroazionato  $K G(s)$  è stabile per i seguenti valori di  $K$ :

- $-\frac{1}{2} < K < 2$ ;
- $-2 < K < \frac{1}{2}$ ;
- $(K < -\frac{1}{2}) \cup (K > 2)$ ;
- $(K < -2) \cup (K > \frac{1}{2})$ ;

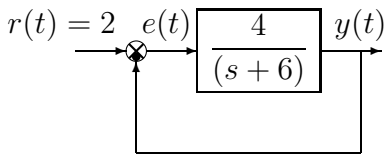
8. Per un sistema del 2° ordine privo di zeri, scrivere le funzioni  $S(\delta)$  e  $M_R(\delta)$  che legano la massima sovraelongazione  $S\%$  e il picco di risonanza  $M_R$  al coefficiente di smorzamento  $\delta$ :

$$S(\delta) = \quad \quad \quad M_R(\delta) =$$

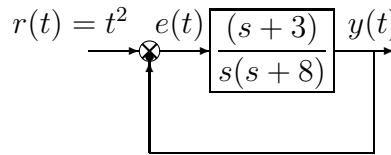
9. Calcolare il valore dei parametri  $a$ ,  $b$  e  $c$  della seguente funzione di trasferimento  $G(s)$  in modo che la risposta  $y(t)$  al gradino unitario della funzione  $G(s)$  sia caratterizzato da: un valore iniziale  $y(0^+) = 3$ , un valore finale  $y(\infty) = 2$  e una costante di tempo del polo  $\tau = 0.2$  s:

$$G(s) = \frac{a s + b}{s + c} \quad \rightarrow \quad a = \quad \quad \quad b = \quad \quad \quad c =$$

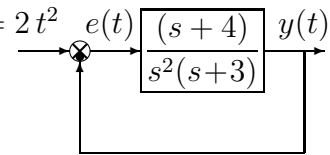
10. Calcolare l'errore a regime  $e(\infty)$  per i seguenti sistemi retroazionati:



$$e(\infty) =$$



$$e(\infty) =$$



$$e(\infty) =$$

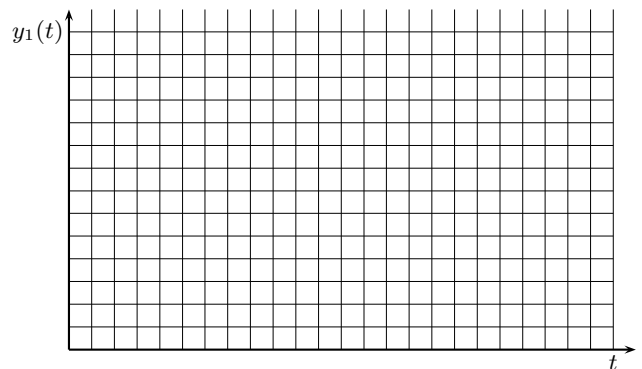
11. Disegnare l'andamento qualitativo  $y_1(t)$  della risposta al gradino unitario del seguente sistema:

$$G(s) = \frac{20(8 + 0.5s)(2s + 30)(s^2 + 10s + 50^2)}{(s + 12)(5s + 2)(s^2 + 4s + 100)(s^2 + 5s + 25)}$$

Calcolare inoltre:

- a) il valore a regime  $y_\infty$  della risposta al gradino per  $t \rightarrow \infty$ ;
- b) il tempo di assestamento  $T_a$  della risposta al gradino  $y_1(t)$ ;
- c) il periodo  $T_w$  dell'eventuale oscillazione smorzata presente sul segnale  $y_1(t)$ ;

$$y_\infty = \quad \quad \quad T_a \simeq \quad \quad \quad T_w \simeq$$



12. Scrivere il modulo  $M(\omega) = |G(j\omega)|$  e la fase  $\varphi(\omega) = \arg G(j\omega)$  della funzione di risposta armonica del seguente sistema  $G(s)$ :

$$G(s) = \frac{2(s+3)}{s(4s-5)} e^{-3s} \quad \rightarrow \quad \begin{cases} M(\omega) = \\ \varphi(\omega) = \end{cases}$$

Diagramma dei moduli:  $G_d(s)$

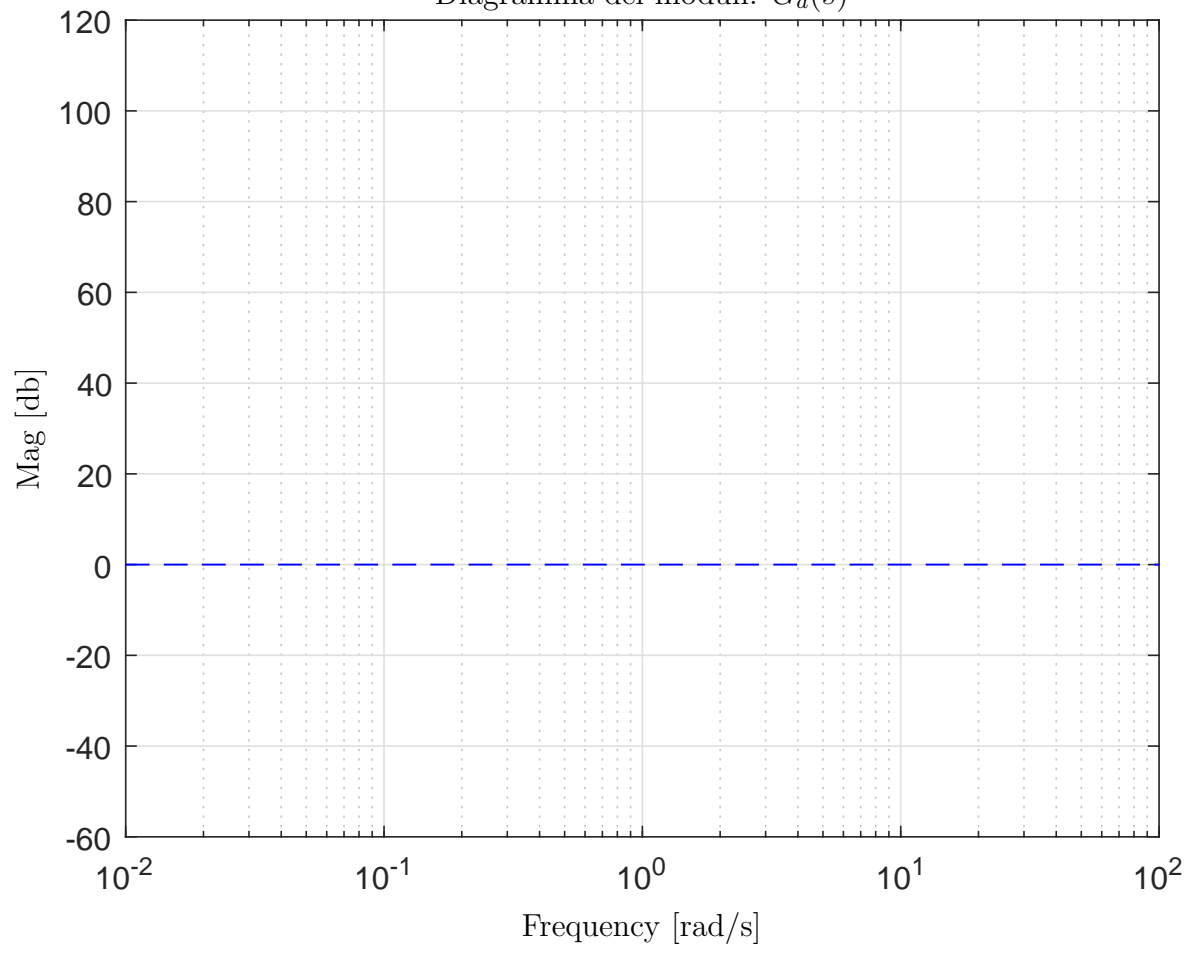


Diagramma delle fasi:  $G_d(s)$

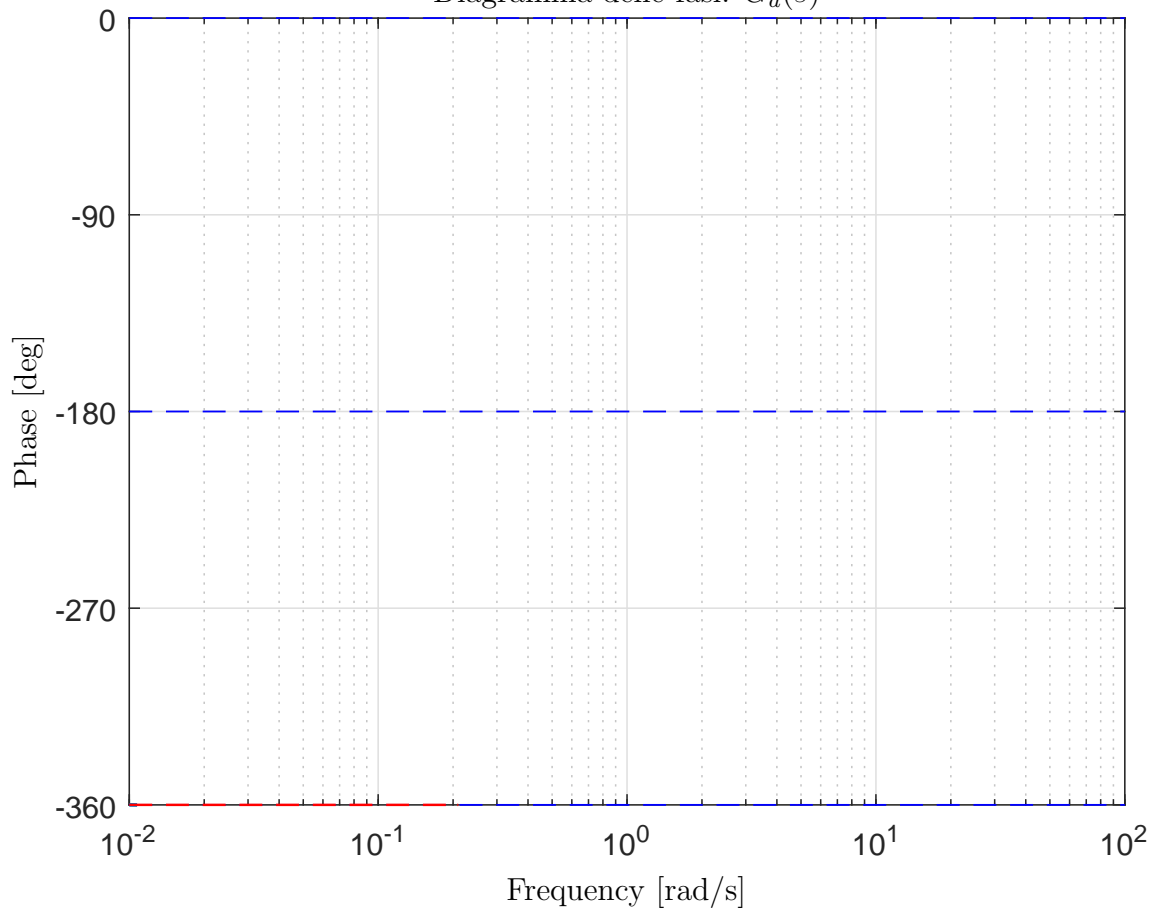


Diagramma dei moduli:  $G_e(s)$

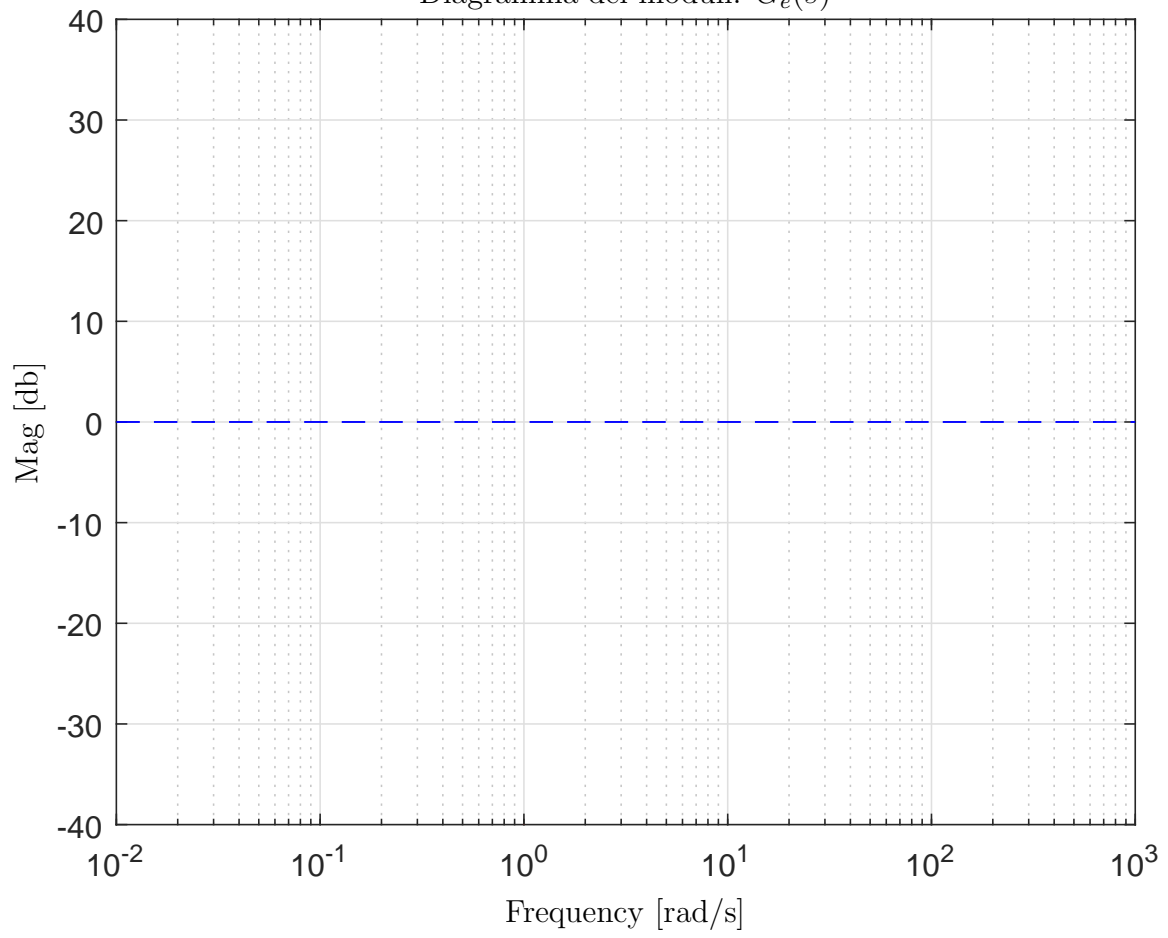


Diagramma delle fasi:  $G_e(s)$

