

Controlli Automatici - Prima parte
19 Giugno 2013 - Esercizi

Nome:	
Nr. Mat.	
Firma:	
C.L.:	Info. Elet. Telec. Altro.

Si risolvano i seguenti esercizi.

a.1) Calcolare la trasformata di Laplace $X(s)$ dei seguenti segnali temporali $x(t)$:

$$x_1(t) = (4 + e^{-5t})t^3, \quad x_2(t) = 2 + e^{3t} \sin(5t)$$

Soluzione:

$$X_1(s) = \frac{24}{s^4} + \frac{6}{(s+5)^4}, \quad X_2(s) = \frac{2}{s} + \frac{5}{(s-3)^2 + 5^2}.$$

a.2) Calcolare la risposta impulsiva $g_i(t)$ delle seguenti funzioni di trasferimento $G_i(s)$:

$$G_1(s) = \frac{1}{s^2(s+1)}, \quad G_2(s) = 5e^{-2s} + \frac{2s}{s^2+9}$$

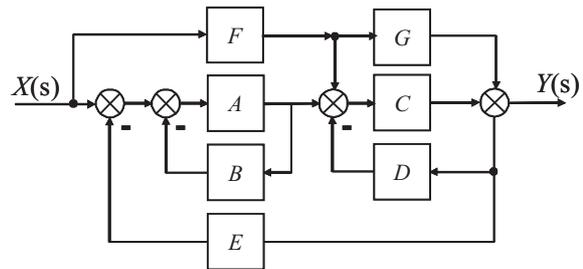
Soluzione:

$$g_1(t) = -1 + t + e^{-t}, \quad g_2(t) = 5\delta(t-2) + 2\cos(3t)$$

Infatti, per la funzione $G_1(s)$ si ha:

$$\mathcal{L}^{-1}[G_1(s)] = \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{1}{s^2(s+1)}\right] = \mathcal{L}^{-1}\left[-\frac{1}{s} + \frac{1}{s^2} + \frac{1}{(s+1)}\right] = -1 + t + e^{-t}$$

b) Relativamente allo schema a blocchi di figura, calcolare la funzione di trasferimento $G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)}$:

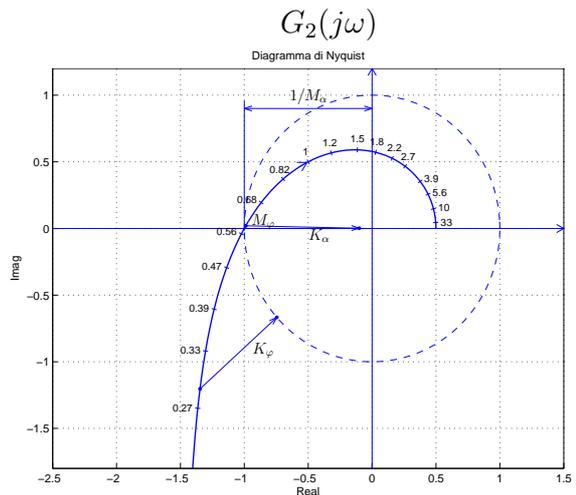
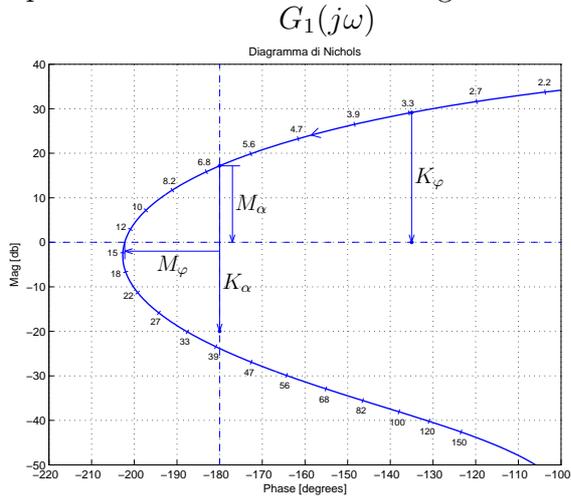


$$G(s) = \frac{AC + F(C+G)(1+AB)}{1 + AB + CD + ACE + ABCD}$$

c) I diagrammi riportati sotto sono relativi a due sistemi a fase minima $G_1(s)$ e $G_2(s)$. Per ciascuno dei due sistemi e nei limiti della precisione consentita dai grafici, calcolare:

- c.1) il margine di ampiezza M_a del sistema;
- c.2) il margine di fase M_φ del sistema;
- c.3) il guadagno K_φ per cui il sistema $K_\varphi G(s)$ ha un margine di fase $M_\varphi = 45$;
- c.4) il guadagno K_α per cui il sistema $K_\alpha G(s)$ ha un margine di ampiezza $M_\alpha = 10$;

I parametri richiesti hanno il seguente valore:



c.1) $M_a = -17.17 \text{ db} = 0.139$

c.2) $M_\phi = -22.23^\circ$

c.3) $K_\phi = -29.15 \text{ db} = 0.0348$

c.4) $K_\alpha = -37.17 \text{ db} = 0.0139$

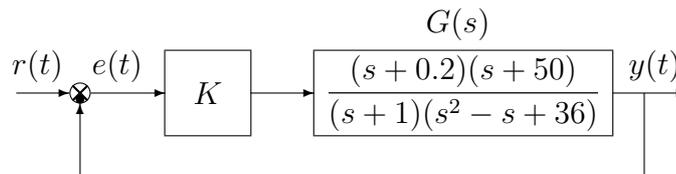
c.1) $M_a = 1$

c.2) $M_\phi = 0^\circ$

c.3) $K_\phi = 0.553$

c.4) $K_\alpha = 0.101$

d) Sia dato il seguente sistema retroazionato:



d.1) Determinare per quali valori di K il sistema retroazionato è asintoticamente stabile.

Soluzione.

L'equazione caratteristica del sistema retroazionato è:

$$1 + \frac{K(s+0.2)(s+50)}{(s+1)(s^2-s+36)} = 0 \quad \rightarrow \quad (s+1)(s^2-s+36) + K(s+0.2)(s+50) = 0$$

$$s^3 + Ks^2 + (35 + 50.2K)s + 36 + 10K = 0$$

La tabella di Routh ha la seguente struttura:

$$\begin{array}{c|cc} 3 & 1 & (35 + 50.2K) \\ 2 & K & 36 + 10K \\ 1 & K(35 + 50.2K) - 36 - 10K & \\ 0 & 36 + 10K & \end{array}$$

Dalla tabella di Routh si ricavano i seguenti vincoli:

$$K > 0, \quad 50.2K^2 + 25K - 36 > 0, \quad 36 + 10K > 0.$$

dai quali si ricava:

$$K > 0, \quad (K < -1.1317) \cup (K > 0.6337), \quad K > -3.6.$$

Quindi il sistema retroazionato è asintoticamente stabile per:

$$K > 0.6337 = K^*.$$

La pulsazione ω^* corrispondente al valore limite K^* è:

$$\omega^* = \sqrt{(35 + 50.2 K)} = 8.1738.$$

d.2) Tracciare i diagrammi asintotici di Bode delle ampiezze e delle fasi della funzione $G(s)$.

Soluzione. I diagrammi di Bode delle ampiezze e delle fasi della funzione $G(s)$ sono mostrati in Fig. 1.

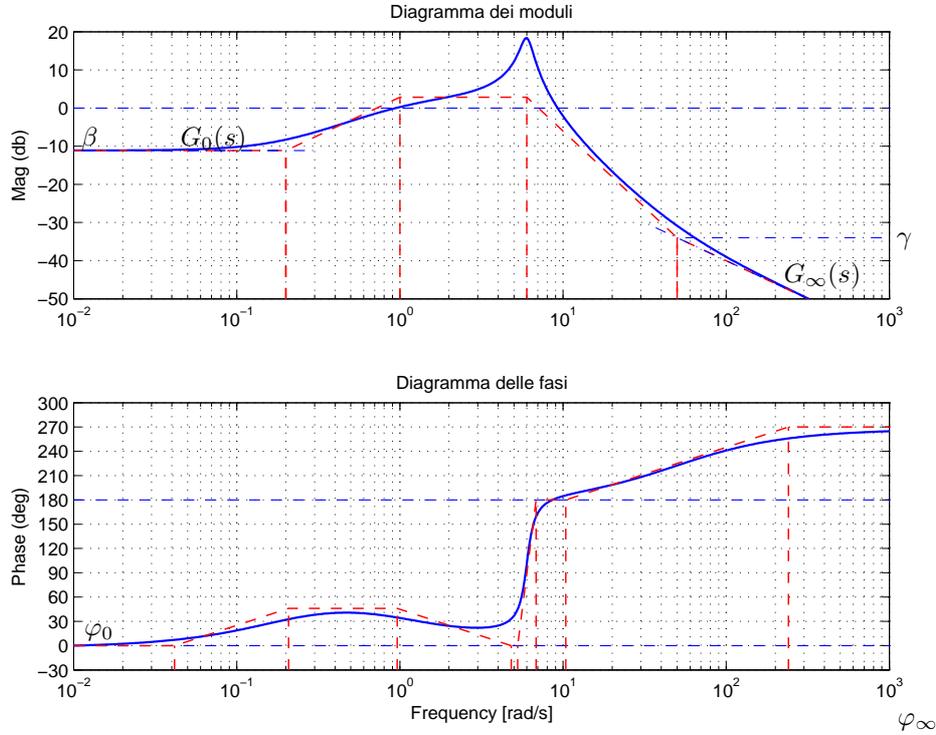


Figura 1: Diagrammi di Bode della funzione $G(s)$.

Le funzioni approssimanti $G_0(s)$ e $G_\infty(s)$ per $\omega \rightarrow 0$ ed $\omega \rightarrow \infty$ sono le seguenti:

$$G_0(s) = \frac{10}{36} = 0.2778, \quad G_\infty(s) = \frac{1}{s}.$$

Le corrispondenti fasi φ_0 e φ_∞ hanno il seguente valore:

$$\varphi_0 = 0, \quad \varphi_\infty = -\frac{\pi}{2}.$$

Sul diagramma asintotico delle ampiezze il guadagno β alla pulsazione $\omega = 0$ e il guadagno γ alla pulsazione $\omega = 50$ sono:

$$\beta = |G_0(s)|_{s=0} = \frac{10}{36} = -11.13 \text{ db}, \quad \gamma = |G_\infty(s)|_{s=50} = \frac{1}{50} = -34 \text{ db}.$$

Il coefficiente di smorzamento della coppia di poli instabili è $\delta = 1/(2\omega_n) = 1/12 = 0.0833$.

d.3) Disegnare qualitativamente il diagramma di Nyquist “completo” della funzione $G(s)$. Calcolare esattamente la posizione σ_a di un eventuale asintoto verticale, le eventuali intersezioni σ_i^* con l’asse reale e i corrispondenti valori delle pulsazioni ω_i^* .

Soluzione. Il diagramma di Nyquist della funzione $G(s)$ è mostrato in Fig. 3.

La fase iniziale del sistema è $\varphi_0 = 0$. Per $\omega \rightarrow 0^+$ il diagramma parte in anticipo rispetto a tale fase in quanto la somma delle costanti di tempo del sistema è positiva:

$$\Delta\tau = 5 + \frac{1}{50} - 1 + \frac{1}{36} = 4.0611 > 0.$$

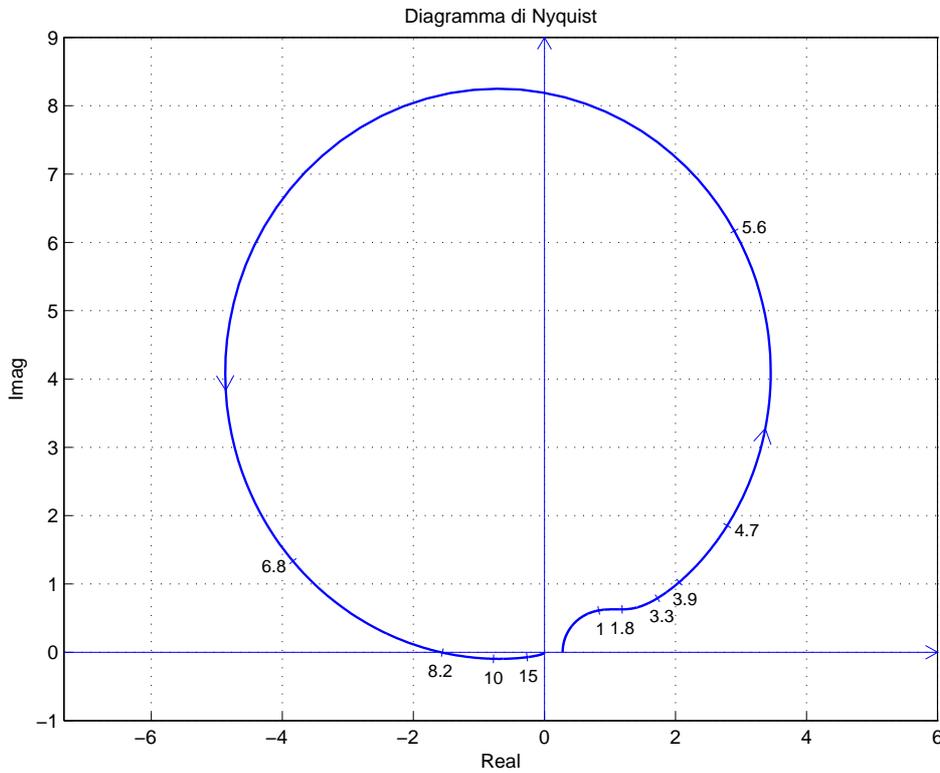


Figura 2: Diagramma di Nyquist della funzione $G(s)$ per $\omega \in [0, \infty]$.

Il sistema é di tipo 0 per cui non esiste nessun asintoto. La variazione di fase che il sistema subisce per $\omega \in]0, \infty[$ è:

$$\Delta_{\varphi} = \pi + \frac{\pi}{2} = \frac{3\pi}{2}$$

Ne segue che il vettore $G(j\omega)$ ruota di $\frac{3\pi}{2}$ in senso antiorario per raggiungere la fase finale $\varphi_{\infty} = \frac{3\pi}{2}$. Per $\omega \rightarrow \infty$ il diagramma arriva in ritardo rispetto alla fase finale $\varphi_{\infty} = -\frac{\pi}{2}$ in quanto la somma Δ_p delle pulsazioni critiche del sistema è negativa:

$$\Delta_p = -0.2 - 50 + 1 - 1 = -50.2 < 0.$$

Esiste una sola intersezione con il semiasse reale negativo. L'intersezione avviene nel punto:

$$\sigma^* = -\frac{1}{K^*} = -1.578$$

in corrispondente della pulsazione $\omega^* = 8.1738$.

e) Si faccia riferimento ai diagrammi di Bode della funzione $G(s)$ mostrati in figura.

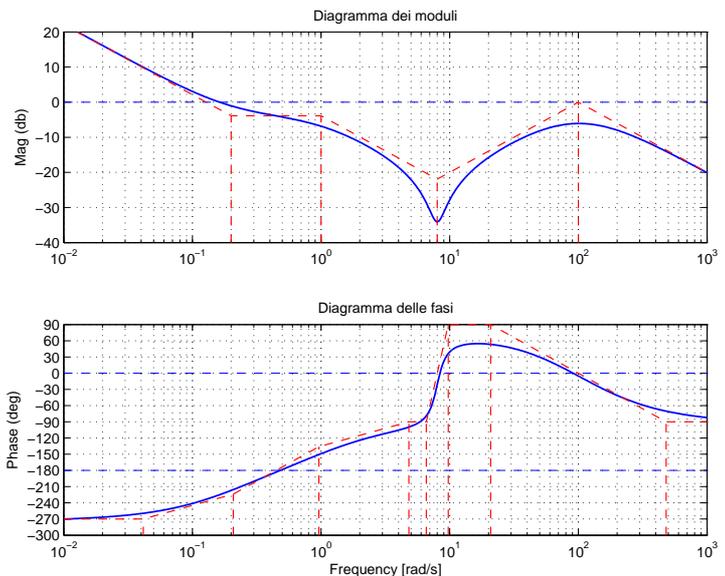
e.1) Nei limiti della precisione consentita dal grafico, ricavare l'espressione analitica della funzione $G(s)$.

$$G(s) = \frac{100(s + 0.2)(s^2 + 2s + 64)}{s(s - 1)(s + 100)^2}$$

Stimare in modo approssimato eventuali valori di δ .

e.2) Calcolare gli approssimanti $G_0(s)$ e $G_\infty(s)$ della funzione $G(s)$ per $\omega \simeq 0^+$ e per $\omega \simeq \infty$:

$$G_0(s) = -\frac{0.128}{s}, \quad G_\infty(s) = \frac{100}{s}$$



Soluzione:

e.1) La funzione di trasferimento del sistema è la seguente:

$$G(s) = \frac{100(s + 0.2)(s^2 + 2s + 64)}{s(s - 1)(s + 100)^2}$$

Il valore $K = 100$ si determina, per esempio, calcolando il modulo γ dell'approssimante $G_\infty(s)$ in corrispondenza della pulsazione $\omega = 100$:

$$|G_\infty(s)|_{s=100j} = \left| \frac{K}{s} \right|_{100j} = \frac{K}{100} = \gamma \simeq 0 \text{ db} \simeq 1 \quad \rightarrow \quad K \simeq 100.$$

Il coefficiente di smorzamento della coppia di zeri complessi coniugati stabili è il seguente:

$$\delta = \frac{1}{2M_{\omega_n}} = \frac{1}{8} = 0.125.$$

La distanza $M_{\omega_n} \simeq 12 \text{ db} = 4$ di legge dal diagramma di Bode dei moduli.

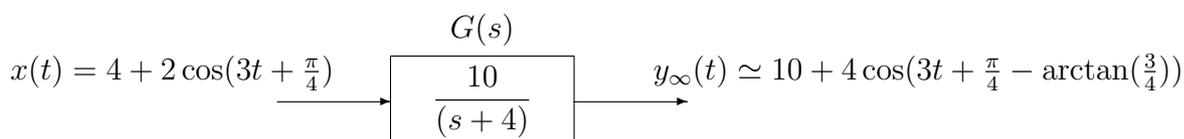
Gli approssimanti $G_0(s)$ e $G_\infty(s)$ della funzione $G(s)$ per $\omega \simeq 0^+$ e per $\omega \simeq \infty$ di possono anche ricavare direttamente analizzando i diagrammi di Bode. Valgono infatti le seguenti espressioni:

$$|G_0(s)| = \frac{\omega_0^h}{s^h}, \quad |G_\infty(s)| = \frac{\omega_\infty^h}{s^r}$$

dove $h = 1$ ed $r = 1$ coincidono con le pendenze del primo e dell'ultimo tratto del diagramma asintotico di Bode dei moduli, mentre $\omega_0 = 0.128$ e $\omega_\infty = 100$ sono le pulsazioni alle quali il primo e l'ultimo tratto del diagramma asintotico di Bode intersecano l'asse a guadagno unitario. Il segno delle due funzioni approssimanti $G_0(s)$ e $G_\infty(s)$ deve essere scelto in modo da coincidere con la fase iniziale $\varphi_0 = -\frac{3\pi}{2}$ e la fase finale $\varphi_\infty = -\frac{\pi}{2}$ che si leggono sul diagramma di Bode delle fasi. Nel caso in esame si ha quindi che:

$$G_0(s) = -\frac{0.128}{s}, \quad G_\infty(s) = \frac{100}{s}$$

f) Calcolare la risposta a regime $y_\infty(t)$ del sistema $G(s)$ sollecitato dall'ingresso $x(t)$:



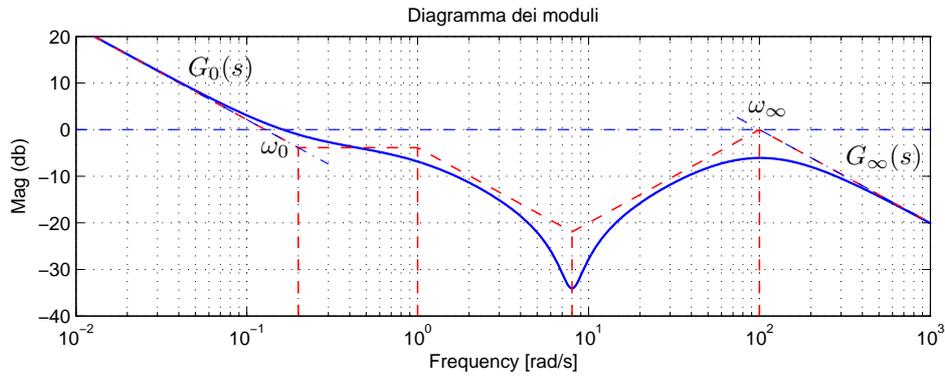


Figura 3: Approssimanti $G_0(s)$ e $G_\infty(s)$ sul diagramma asintotico di Bode dei moduli.

Soluzione. La risposta a regime $y_\infty(t)$ del sistema si calcola facilmente utilizzando la funzione di risposta armonica $G(j\omega)$. Il valore della $G(j\omega)$ per $\omega = 0$ e per $\omega = 3$ è il seguente:

$$G(0) = \frac{10}{4}, \quad G(3j) = \frac{10}{4 + 3j} = \frac{10}{\sqrt{16 + 9}} e^{-j \arctan(\frac{3}{4})} = 2 e^{-j \arctan(\frac{3}{4})}$$

La risposta a regime $y_\infty(t)$ si ottiene nel seguente modo:

$$y_\infty(t) = 4G(0) + 2|G(3j)| \cos(3t + \frac{\pi}{4} + \arg G(3j)) = 10 + 4 \cos(3t + \frac{\pi}{4} - \arctan \frac{3}{4})$$

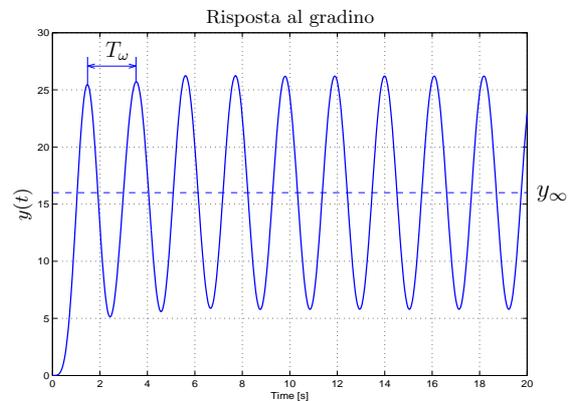
g) Disegnare l'andamento qualitativo $y_1(t)$ della risposta al gradino unitario del seguente sistema:

$$G(s) = \frac{75(3 + 0.4s)(s^2 + 10s + 16^2)}{(3s + 4)(0.1s + 2)^2(s^2 + 9)(s^2 + s + 25)}$$

Calcolare inoltre:

- il valore a regime y_∞ della risposta al gradino per $t \rightarrow \infty$;
- il tempo di assestamento T_a della risposta al gradino $y_1(t)$;
- il periodo T_ω dell'eventuale oscillazione smorzata presente sul segnale $y_1(t)$:

$$y_\infty = 16, \quad T_a \simeq \infty, \quad T_\omega \simeq 2.0944 \text{ s.}$$



Controlli Automatici - Prima parte

19 Giugno 2013 - Domande

Nome:	
Nr. Mat.	
Firma:	
C.L.:	Info. Elet. Telec. Altro.

Si risponda alle seguenti domande.

1. Sia $F(s)$ la trasformata di Laplace della funzione $f(t)$ e sia $f(0^-)$ il valore che la funzione $f(t)$ assume all'istante $t = 0^-$. Il teorema della trasformata della derivata generalizzata afferma che

$$\mathcal{L} \left[\frac{df}{dt} \right] = s F(s) - f(0^-)$$

2. Scrivere le funzioni di trasferimento $G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)}$ corrispondente alla seguente equazione differenziale nelle variabili $x(t)$ e $y(t)$:

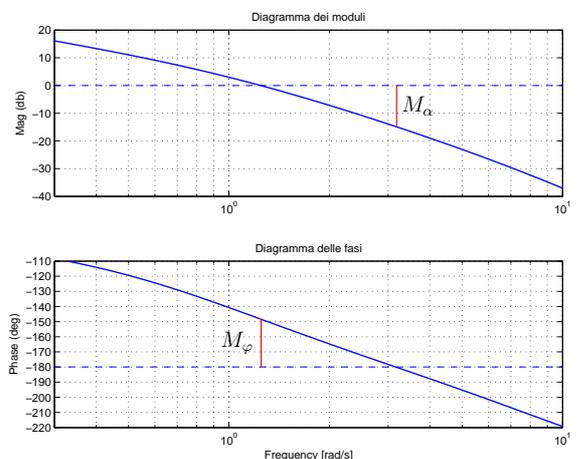
$$2 \ddot{y} + 4 \dot{y} + 3 y = \ddot{x} + 5 \dot{x} + 2x \quad \rightarrow \quad G(s) = \frac{s^2 + 5s + 2}{2s^3 + 4s + 3}$$

3. Si faccia riferimento ai diagrammi di Bode riportati a fianco, relativi ad un sistema $G(s)$ a fase minima.

Leggere il margine di fase M_φ e il margine di ampiezza M_α del sistema $G(s)$:

$$M_\varphi \simeq 31.56 \text{ gradi}$$

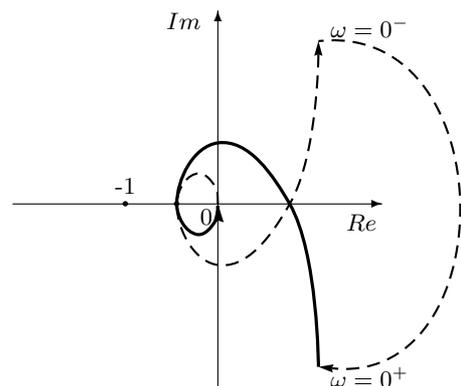
$$M_\alpha \simeq 5.565 = 14.9 \text{ db}$$



4. Dato il seguente diagramma di Nyquist di una funzione $G(s)$ con 1 polo nell'origine e tutti gli altri a parte reale negativa, disegnate il diagramma polare completo.

Utilizzando il criterio di Nyquist è possibile affermare che il sistema retroazionato $K G(s)$ è stabile per i seguenti valori di K :

- ($K > 0, |K| \ll 1$);
- ($K > 0, |K| \gg 1$);
- ($K < 0, |K| \gg 1$);
- ($K < 0, |K| \ll 1$);



5. Nella scomposizione in fratti semplici, qual è la posizione $p_{1,2} = \sigma \pm j\omega$ e il grado di molteplicità ν della coppia di poli complessi coniugati corrispondente all'andamento temporale $g_1(t) = 3t^2 e^{5t} \sin(2t)$:

$$p_{1,2} = \sigma \pm j\omega = 5 \pm j2 \quad \nu = 3$$

6. Calcolare la posizione σ_a dell'asintoto verticale del diagramma di Nyquist della funzione $G(s)$:

$$G(s) = \frac{(3s - 2)(1 + 3s)}{s(s^3 + 2s^2 + 3s + 4)} \quad \rightarrow \quad \sigma_a = -\frac{1}{2} \left(-\frac{3}{2} + 3 - \frac{3}{4} \right) = -\frac{3}{8} = -0.375$$

7. In figura è mostrata la risposta $y(t)$ al gradino $x(t) = 2$ di un sistema dinamico $G(s)$ a fase minima caratterizzato da 2 poli dominanti complessi coniugati. Determinare:

a) i poli dominanti del sistema:

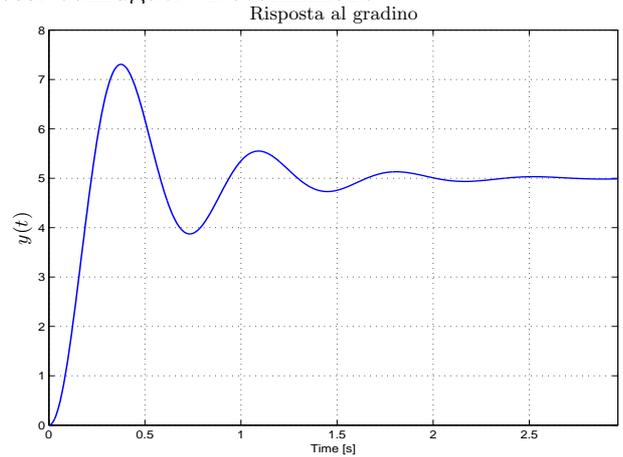
$$p_{1,2} = -2 + j 8.78$$

b) il guadagno statico del sistema:

$$G_0 = \frac{5}{2}$$

c) la pulsazione naturale ω_n del sistema:

$$\omega_n = 9 \text{ rad/s}$$



8. Enunciare il criterio di Nyquist nella sua formulazione più generale valida anche per sistemi instabili ad anello aperto).

Criterio di Nyquist. Nell'ipotesi che la funzione guadagno di anello $F(s)$ "non presenti poli immaginari, eccezion fatta per un eventuale polo nullo semplice o doppio"

condizione \bigcirc solo necessaria \bigcirc solo sufficiente \otimes necessaria e sufficiente

affinché "il sistema in retroazione sia asintoticamente stabile è che il diagramma polare completo della funzione $F(j\omega)$ circonda il punto critico $-1+j0$ in senso antiorario tante volte quanti sono i poli della funzione $F(s)$ a parte reale positiva".

9. Calcolare l'evoluzione libera del sistema $3\dot{y}(t) + 2y(t) = 0$ partendo dalla condizione iniziale $y(0) = 4$.

Applicando la trasformata di Laplace si ha:

$$3(sY(s) - 4) + 2Y(s) = 0 \quad \rightarrow \quad Y(s) = \frac{4}{s + 0.667} \quad \rightarrow \quad y(t) = 4 e^{-0.667t}.$$

10. Sia $y(t) = M(\omega) \cos(\omega t + \phi(\omega) + \varphi_0)$ la risposta asintotica di un sistema lineare stabile all'ingresso sinusoidale $x(t) = N \cos(\omega t + \varphi_0)$. Fornire la "definizione" di funzione di risposta armonica $F(\omega)$ utilizzando i simboli che caratterizzano i segnali $x(t)$ e $y(t)$:

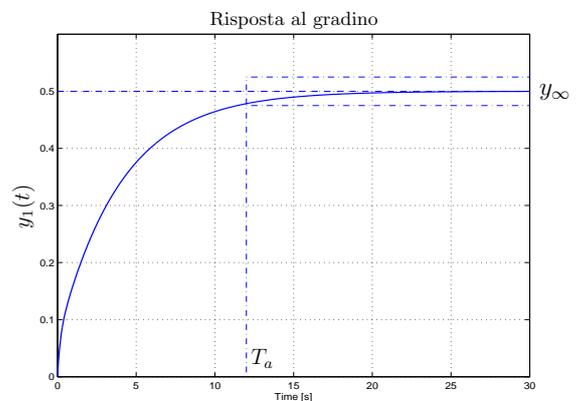
$$F(\omega) = \frac{M(\omega)}{N} e^{j\phi(\omega)}.$$

11. Utilizzando i teoremi del valore iniziale e del valore finale, disegnare l'andamento qualitativo $y_1(t)$ della risposta all'impulso del seguente sistema:

$$G(s) = \frac{2s + 3}{s(4s + 1)(s + 6)}$$

Calcolare il valore iniziale y_0 , il valore finale y_∞ e il tempo di assestamento T_a della risposta all'impulso $y_1(t)$:

$$y_0 = 0, \quad y_\infty \simeq 0.5, \quad T_a \simeq 12 \text{ s}.$$



12. Scrivere il modulo $M(\omega) = |G(j\omega)|$ e la fase $\varphi(\omega) = \arg G(j\omega)$ della funzione di risposta armonica del seguente sistema $G(s)$:

$$G(s) = \frac{(s - 2)(3s + 4)}{s(s + 2)} e^{-5s} \quad \rightarrow \quad \begin{cases} M(\omega) = \frac{\sqrt{16+9\omega^2}}{\omega} \\ \varphi(\omega) = \pi - \arctan \frac{\omega}{2} + \arctan \frac{3\omega}{4} - \frac{\pi}{2} - \arctan \frac{\omega}{2} - 5\omega \end{cases}$$