

**Controlli Automatici - Prima parte**  
**10 Aprile 2018 - Esercizi**

|          |                                    |
|----------|------------------------------------|
| Nome:    |                                    |
| Nr. Mat. |                                    |
| Firma:   |                                    |
| C.L.:    | Info.    Elet.    Telec.    Altro. |

Si risolvano i seguenti esercizi.

a.1) Calcolare la trasformata di Laplace  $X(s)$  dei seguenti segnali temporali  $x(t)$ :

$$x_1(t) = [3 - 5e^{-3t}] \cos(2t),$$

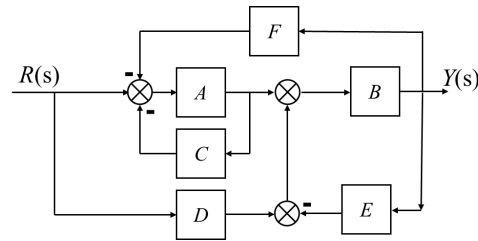
$$x_2(t) = [5t^2 + 2 \sin(3t)]e^{-4t}$$

a.2) Calcolare la risposta impulsiva  $g_i(t)$  delle seguenti funzioni di trasferimento  $G_i(s)$ :

$$G_1(s) = \frac{20}{s(s+2)^2},$$

$$G_2(s) = 2 + \frac{5(s-3)}{(s-3)^2 + 49}$$

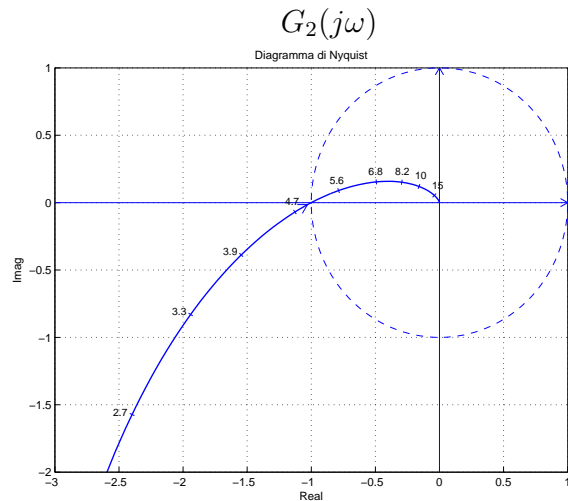
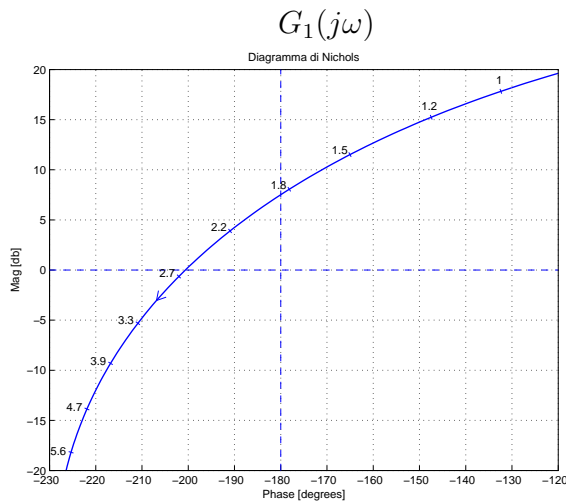
b) Relativamente allo schema a blocchi di figura, calcolare la funzione di trasferimento  $G(s) = \frac{Y(s)}{R(s)}$ :



$G(s) = \dots$

c) I diagrammi riportati sotto sono relativi a due sistemi a fase minima  $G_1(s)$  e  $G_2(s)$ . Per ciascuno dei due sistemi e nei limiti della precisione consentita dai grafici, calcolare:

- c.1) il margine di ampiezza  $M_a$  del sistema;
- c.2) il margine di fase  $M_\varphi$  del sistema;
- c.3) il guadagno  $K_\varphi$  per cui il sistema  $K_\varphi G(s)$  ha un margine di fase  $M_\varphi = 30$ ;
- c.4) il guadagno  $K_\alpha$  per cui il sistema  $K_\alpha G(s)$  ha un margine di ampiezza  $M_\alpha = 10$ ;



c.1)  $M_a = \dots\dots\dots$

c.1)  $M_a = \dots\dots\dots$

c.2)  $M_\varphi = \dots\dots\dots$

c.2)  $M_\varphi = \dots\dots\dots$

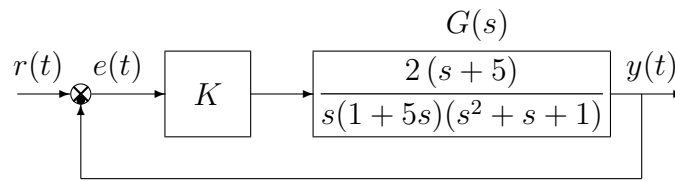
c.3)  $K_\varphi = \dots\dots\dots$

c.3)  $K_\varphi = \dots\dots\dots$

c.4)  $K_\alpha = \dots\dots\dots$

c.4)  $K_\alpha = \dots\dots\dots$

d) Sia dato il seguente sistema retroazionato:

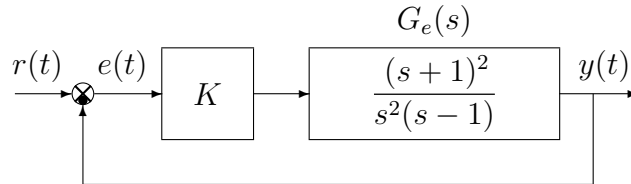


d.1) Determinare per quali valori di  $K$  il sistema retroazionato è asintoticamente stabile.

d.2) Tracciare i diagrammi asintotici di Bode delle ampiezze e delle fasi della funzione  $G(s)$ .

d.3) Disegnare qualitativamente il diagramma di Nyquist “completo” della funzione  $G(s)$ . Calcolare esattamente la posizione  $\sigma_a$  di un eventuale asintoto verticale, le eventuali intersezioni  $\sigma_i^*$  con l’asse reale e i corrispondenti valori delle pulsazioni  $\omega_i^*$ .

e) Sia dato il seguente sistema retroazionato:



e.1) Determinare per quali valori di  $K$  il sistema retroazionato è asintoticamente stabile.

e.2) Tracciare i diagrammi asintotici di Bode delle ampiezze e delle fasi della funzione  $G_e(s)$ .

e.3) Disegnare qualitativamente il diagramma di Nyquist “completo” della funzione  $G_e(s)$ . Calcolare esattamente la posizione  $\sigma_a$  di un eventuale asintoto verticale e le eventuali intersezioni  $\sigma_i^*$  con l’asse reale.

f) Si faccia riferimento ai diagrammi di Bode della funzione  $G(s)$  mostrati in figura.

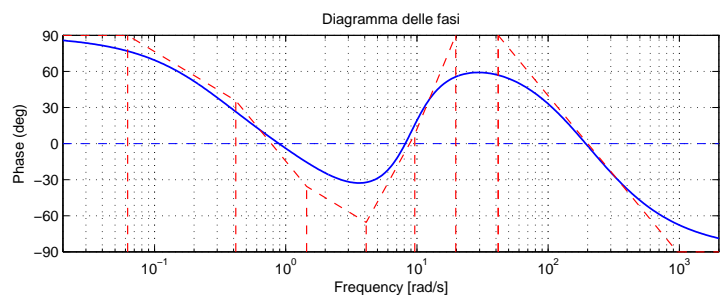
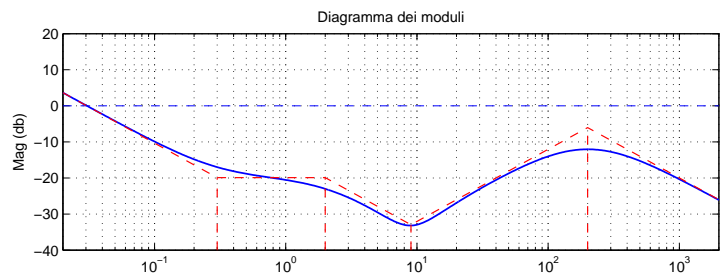
f.1) Nei limiti della precisione consentita dal grafico, ricavare l’espressione analitica della funzione  $G(s)$ .

$G(s) = \dots$

Stimare in modo approssimato eventuali valori di  $\delta$ .

f.2) Calcolare la risposta a regime  $y_\infty(t)$  del sistema  $G(s)$  quando in ingresso è presente il segnale:

$$x(t) = 2 \sin(0.06 t) + \cos(3 t - \frac{\pi}{4}).$$



f.2) La risposta a regime del sistema  $G(s)$  al segnale dato è la seguente:

$$y_\infty(t) =$$

|          |                                    |
|----------|------------------------------------|
| Nome:    |                                    |
| Nr. Mat. |                                    |
| Firma:   |                                    |
| C.L.:    | Info.    Elet.    Telec.    Altro. |

Si risponda alle seguenti domande.

1. Scrivere, in funzione dei segnali  $x(t)$  e  $y(t)$ , l'equazione differenziale corrispondente alla seguente funzione di trasferimento:

$$G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{(s + 3)^2}{3s^4 + s^3 + 6s^2 + s + 4} \rightarrow \dots$$

Applicare il Criterio di Routh al polinomio a denominatore della funzione  $G(s)$ :

$$\begin{array}{c|l} 4 & \\ 3 & \\ 2 & \\ 1 & \\ 0 & \end{array}$$

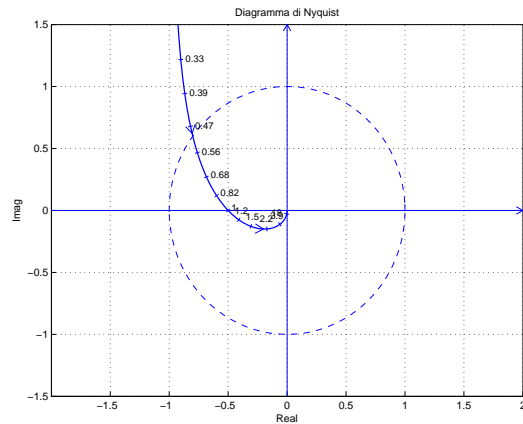
- Il sistema  $G(s)$  é stabile  
 Il sistema  $G(s)$  é instabile  
 Il sistema  $G(s)$  é a fase minima

2. Sia dato il diagramma di Nyquist della funzione  $G(s) = \frac{0.5(s + 1)}{s(s - 1)}$ .

In base al criterio di Nyquist è possibile affermare che il sistema retroazionato  $K G(s)$  è stabile per i seguenti valori di  $K$ :

$$\dots \quad K \quad \dots$$

Calcolare dal grafico, in modo approssimato, i valori limite dell'intervallo di ammissibilità del parametro  $K$ .



3. Per un sistema del 2° ordine privo di zeri, scrivere le funzioni  $S(\delta)$  e  $M_R(\delta)$  che legano la massima sovraelongazione  $S\%$  e il picco di risonanza  $M_R$  al coefficiente di smorzamento  $\delta$ :

$$S(\delta) =$$

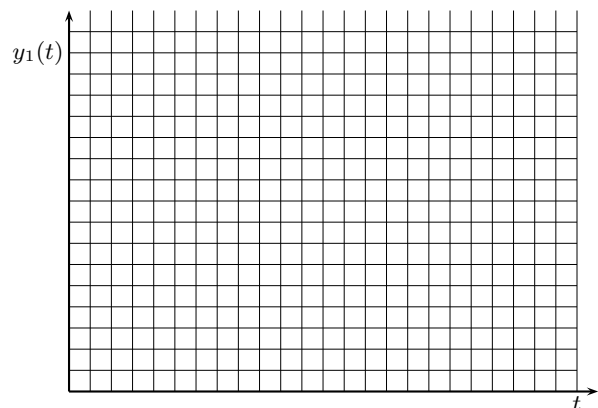
$$M_R(\delta) =$$

4. Utilizzando i teoremi del valore iniziale e del valore finale, disegnare l'andamento qualitativo  $y_1(t)$  della risposta al gradino del seguente sistema:

$$G(s) = \frac{6s - 3}{3s + 2}$$

Calcolare il valore iniziale  $y_0$ , il valore finale  $y_\infty$  e il tempo di assestamento  $T_a$  della risposta al gradino  $y_1(t)$ :

$$y_0 = \quad y_\infty \simeq \quad T_a \simeq$$



5. Calcolare l'evoluzione libera del sistema  $4\dot{y}(t) + 3y(t) = 0$  con condizione iniziale  $y(0) = 5$ .

$$Y(s) =$$

$$y(t) =$$

6. Calcolare la risposta a regime  $y(t)$  del sistema  $G(s)$  quando in ingresso è presente il seguente segnale sinusoidale  $x(t)$ :

$$x(t) = 4 + 4 \cos\left(2t - \frac{\pi}{3}\right) \xrightarrow{\quad} \boxed{\frac{G(s)}{(s+2)^2}} \rightarrow y(t) \simeq \dots$$

7. Calcolare il valore iniziale  $y_0 = \lim_{t \rightarrow 0^+} y(t)$  e il valore finale  $y_\infty = \lim_{t \rightarrow \infty} y(t)$  del segnale  $y(t)$  corrispondente alla seguente trasformata di Laplace  $Y(s)$ :

$$Y(s) = \frac{2(3+5s)(s-4)}{s(2s+1)(7s+3)} \quad \rightarrow \quad y_0 = \quad \quad \quad y_\infty =$$

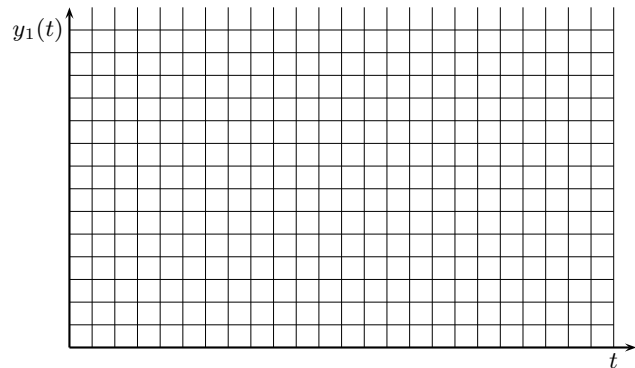
8. Disegnare l'andamento qualitativo  $y_1(t)$  della risposta al gradino unitario del seguente sistema:

$$G(s) = \frac{30(1+0.5s)(s+20)(s^2+16s+60^2)}{(3s+18)(5s+1)(s^2+30s+900)(s^2+5s+64)}$$

Calcolare inoltre:

- il valore a regime  $y_\infty$  della risposta al gradino per  $t \rightarrow \infty$ ;
- il tempo di assestamento  $T_a$  della risposta al gradino  $y_1(t)$ ;
- il periodo  $T_w$  dell'eventuale oscillazione smorzata presente sul segnale  $y_1(t)$ ;

$$y_\infty = \quad \quad \quad T_a \simeq \quad \quad \quad T_w \simeq$$



9. In figura sono mostrati i diagrammi di Bode di un sistema lineare  $G(s)$  a fase minima. Nei limiti della precisione del grafico, calcolare:

- la posizione del polo dominante  $p_1$  del sistema  $G(s)$ :

$$p_1 \simeq \dots\dots$$

- il tempo di assestamento  $T_a$  della risposta al gradino del sistema  $G(s)$ :

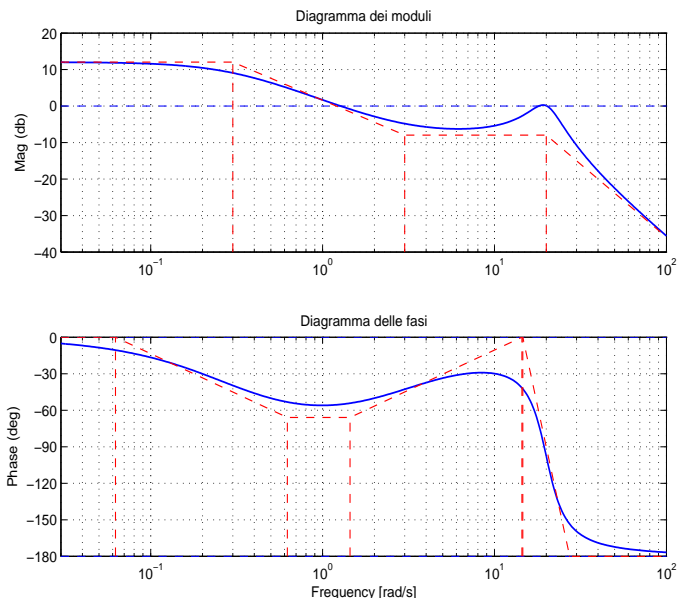
$$T_a \simeq \dots\dots$$

- i margini di stabilità del sistema  $G(s)$ :

$$M_\varphi \simeq \dots\dots, \quad M_a \simeq \dots\dots$$

- il guadagno statico  $K_0$  del sistema  $G(s)$ :

$$K_0 \simeq \dots\dots$$



10. Scrivere il modulo  $M(\omega) = |G(j\omega)|$  e la fase  $\varphi(\omega) = \arg G(j\omega)$  della funzione di risposta armonica del seguente sistema  $G(s)$  supponendo  $t_0 > 0$ :

$$G(s) = \frac{(3s-2)(1+2s)}{s^2(s+5)^2} e^{-4t_0s} \quad \rightarrow \quad \begin{cases} M(\omega) = \\ \varphi(\omega) = \end{cases}$$

Diagramma dei moduli:  $G_d(s)$

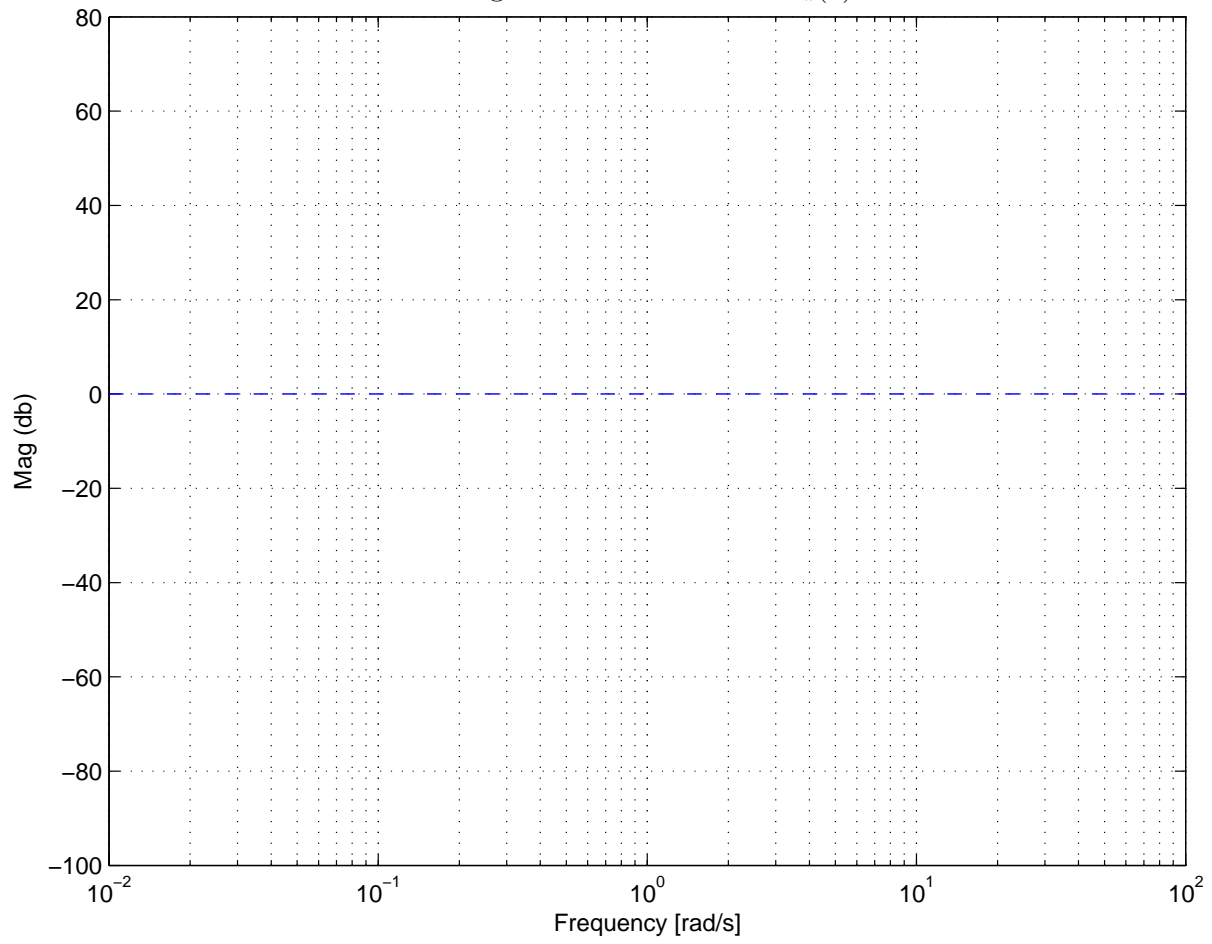


Diagramma delle fasi:  $G_d(s)$

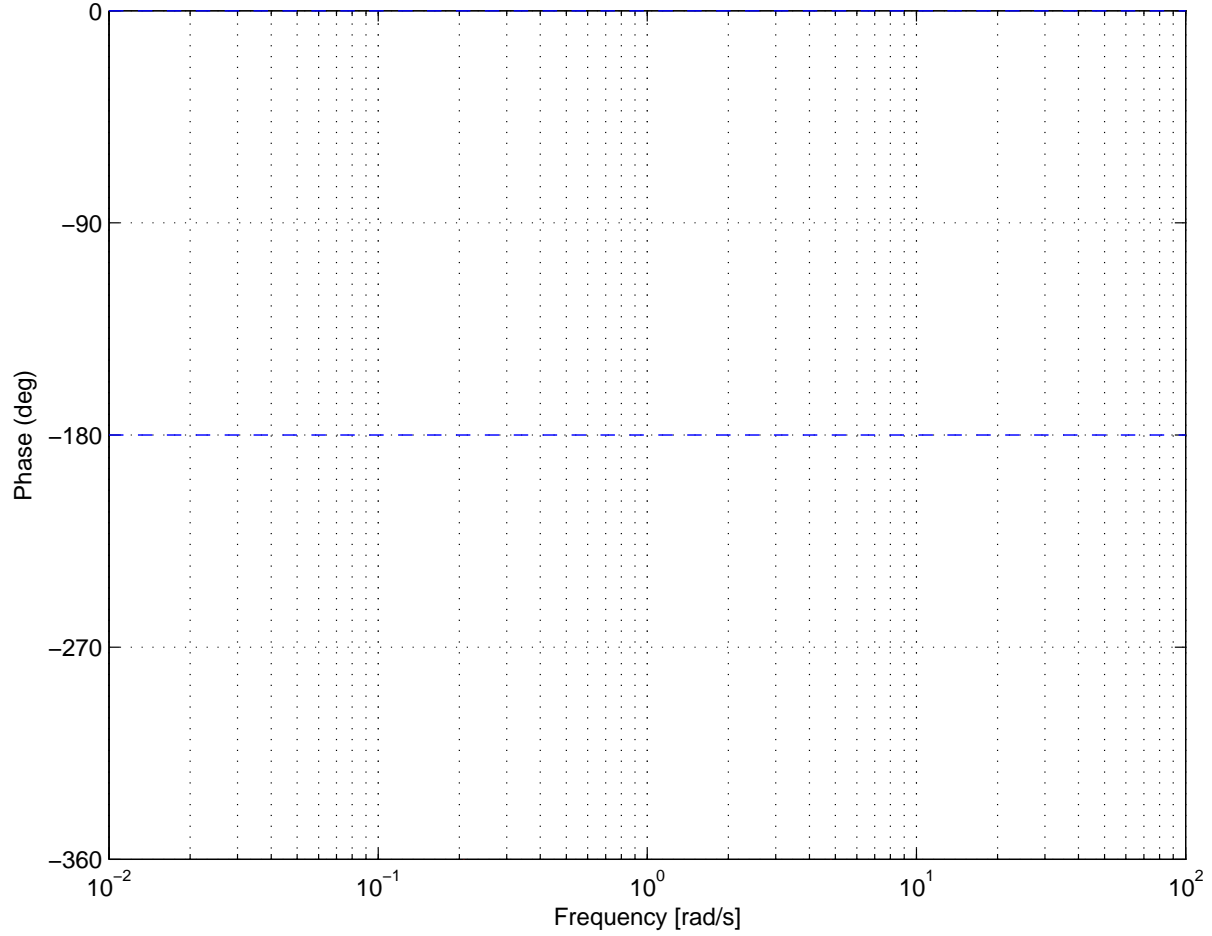


Diagramma dei moduli:  $G_e(s)$

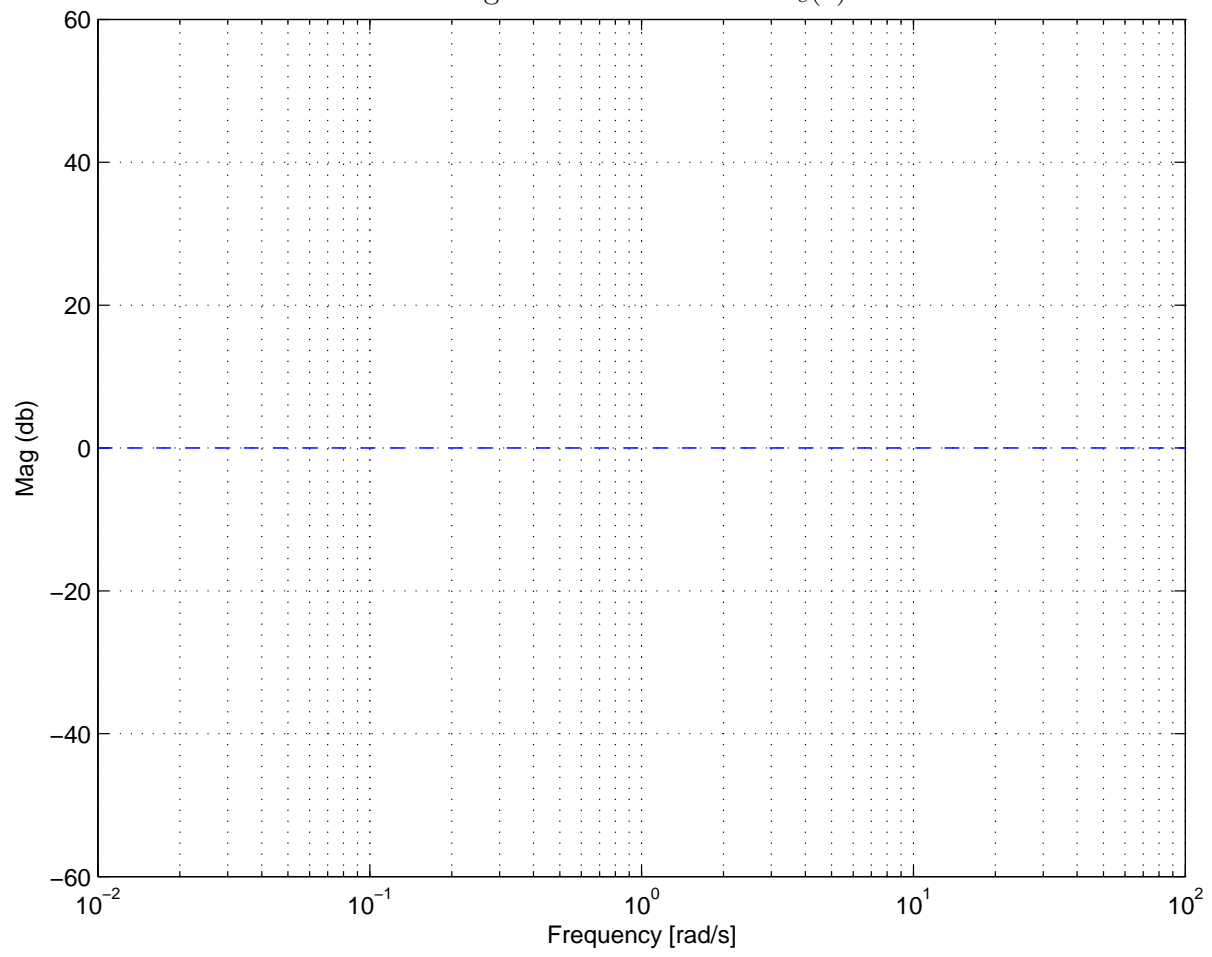


Diagramma delle fasi:  $G_e(s)$

