

Scomposizione in fratti semplici

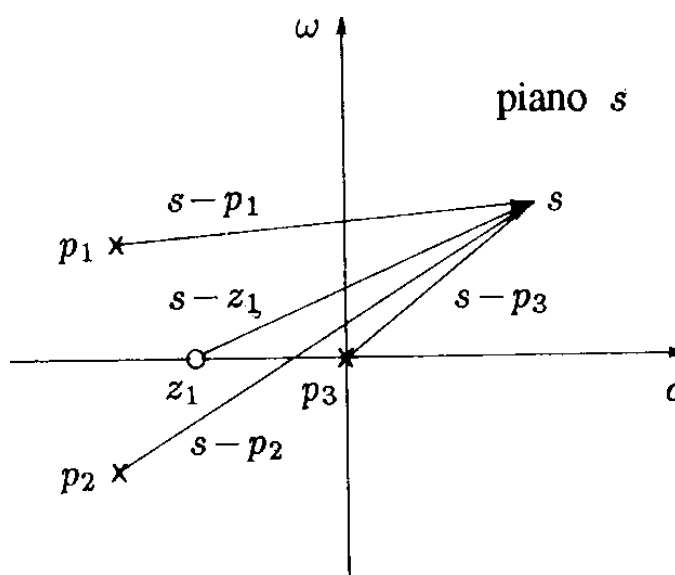
- La determinazione dell'evoluzione libera e dell'evoluzione forzata di un sistema lineare stazionario richiedono l'antitrasformazione di una funzione razionale fratta:

$$F(s) = \frac{P(s)}{Q(s)} := \frac{b_m s^m + b_{m-1} s^{m-1} + \dots + b_1 s + b_0}{s^n + a_{n-1} s^{n-1} + \dots + a_1 s + a_0}$$

- La differenza $n - m$ fra i gradi del denominatore e del numeratore prende il nome di *grado relativo* della funzione razionale $F(s)$.
- La funzione $F(s)$ può essere *scomposta in fratti semplici* se è strettamente propria, cioè se presenta un grado relativo almeno pari ad uno.
- La funzione $F(s)$ può essere espressa anche in forma fattorizzata

$$F(s) = K \frac{(s - z_1)(s - z_2) \dots (s - z_m)}{(s - p_1)(s - p_2) \dots (s - p_n)}$$

- Le costanti complesse z_1, \dots, z_m e p_1, \dots, p_n vengono dette, rispettivamente, *zeri* e *poli* della funzione $F(s)$.
- Valutazione grafica della funzione $F(s)$:



- In relazione all'antitrasformazione si distinguono due casi:
 - i) tutti i poli sono *semplici*;
 - ii) si hanno poli *multipli*.
- Nel caso di poli semplici la funzione può essere scomposta come segue:

$$F(s) = \frac{P(s)}{Q(s)} = \frac{P(s)}{(s - p_1)(s - p_2) \dots (s - p_n)} = \sum_{i=1}^n \frac{K_i}{s - p_i}$$

- Le costanti K_i (dette *residui*) sono reali in corrispondenza dei poli reali, complesse coniugate in corrispondenza delle coppie di poli complessi coniugati. Esse si ricavano utilizzando la formula:

$$K_i = (s - p_i) \frac{P(s)}{Q(s)} \Big|_{s=p_i}$$

- Una volta che la funzione $F(s)$ è stata scomposta in fratti semplici, è immediato antitrasformarla:

$$f(t) = \sum_{i=1}^n K_i e^{p_i t}$$

- Esempio. Sia

$$F(s) := \frac{5s + 3}{(s + 1)(s + 2)(s + 3)} = \frac{K_1}{s + 1} + \frac{K_2}{s + 2} + \frac{K_3}{s + 3}$$

I residui si calcolano nel modo seguente:

$$K_1 = \frac{5(-1) + 3}{(-1 + 2)(-1 + 3)} = -1$$

$$K_2 = \frac{5(-2) + 3}{(-2 + 1)(-2 + 3)} = 7$$

$$K_3 = \frac{5(-3) + 3}{(-3 + 1)(-3 + 2)} = -6$$

per cui si può scrivere

$$F(s) = -\frac{1}{s + 1} + \frac{7}{s + 2} - \frac{6}{s + 3}$$

e quindi

$$f(t) = -e^{-t} + 7e^{-2t} - 6e^{-3t}$$

Quando si hanno coppie di poli complessi coniugati

$$p_1 = \sigma_1 + j \omega_1, \quad p_2 = \sigma_1 - j \omega_1$$

anche i residui sono complessi coniugati

$$K_1 = u_1 + j v_1, \quad K_2 = u_1 - j v_1$$

La somma di fratti semplici ad essi relativa è

$$\frac{u_1 + j v_1}{s - \sigma_1 - j \omega_1} + \frac{u_1 - j v_1}{s - \sigma_1 + j \omega_1}$$

Posto

$$M_1 := 2 \sqrt{u_1^2 + v_1^2}, \quad \varphi_1 := \arg(u_1 + j v_1),$$

si può scrivere

$$\frac{M_1}{2} \left(\frac{e^{j\varphi_1}}{s - \sigma_1 - j \omega_1} + \frac{e^{-j\varphi_1}}{s - \sigma_1 + j \omega_1} \right),$$

da cui, antitrasformando, si ottiene

$$\frac{M_1}{2} (e^{\sigma_1 t + j(\omega_1 t + \varphi_1)} + e^{\sigma_1 t - j(\omega_1 t + \varphi_1)}),$$

funzione che può essere posta nella forma

$$M_1 e^{\sigma_1 t} \cos(\omega_1 t + \varphi_1) = M_1 e^{\sigma_1 t} \text{sen}(\omega_1 t + \varphi_1 + \pi/2)$$

Esempio. Sia:

$$F(s) := \frac{7s^2 - 8s + 5}{s^3 + 2s^2 + 5s} = \frac{K_1}{s} + \frac{K_2}{s + 1 - j2} + \frac{K_3}{s + 1 + j2}$$

I residui sono i seguenti:

$$\begin{aligned} K_1 &= \frac{7 \cdot 0 - 8 \cdot 0 + 5}{(0 + 1 - j2)(0 + 1 + j2)} = 1 \\ K_2 &= \frac{7(-1 + j2)^2 - 8(-1 + j2) + 5}{(-1 + j2)(-1 + j2 + 1 + j2)} = 3 + j4 \\ K_3 &= \frac{7(-1 - j2)^2 - 8(-1 - j2) + 5}{(-1 - j2)(-1 - j2 + 1 - j2)} = 3 - j4 \end{aligned}$$

e pertanto

$$F(s) = \frac{1}{s} + \frac{3 + j4}{s + 1 - j2} + \frac{3 - j4}{s + 1 + j2},$$

da cui, antitrasformando,

$$f(t) = 1 + 10 e^{-t} \cos(2t + \varphi),$$

in cui è $\varphi = \arctan(4/3) = 53,13^\circ$.

- **Esempio.** Si calcoli la risposta al gradino unitario del seguente sistema:

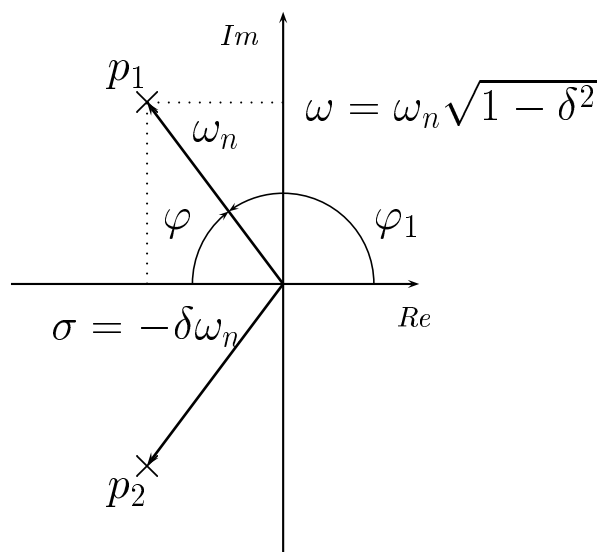
$$G(s) = \frac{\omega_n^2}{s^2 + 2\delta\omega_n s + \omega_n^2}$$

- Occorre antitrasformare la seguente funzione di uscita:

$$Y(s) = G(s)X(s) = \frac{\omega_n^2}{s(s^2 + 2\delta\omega_n s + \omega_n^2)}$$

Essendo $\delta = \cos \varphi$, i poli del sistema sono:

$$\begin{aligned} p_{1,2} &= \sigma \pm j\omega \\ &= -\delta\omega_n \pm j\omega_n\sqrt{1-\delta^2} \\ &= -\omega_n \cos \varphi \pm j\omega_n \sin \varphi \\ &= \omega_n e^{\pm j(\pi-\varphi)} \\ &= \omega_n e^{\pm j\varphi_1} \end{aligned}$$



La funzione $Y(s)$ può essere fattorizzata nel modo seguente:

$$Y(s) = \frac{\omega_n^2}{s(s - \omega_n e^{j\varphi_1})(s - \omega_n e^{-j\varphi_1})}$$

Usando la scomposizione in fratti semplici si ottiene:

$$\begin{aligned} Y(s) &= \frac{K_1}{s} + \frac{K_2}{s - \omega_n e^{j\varphi_1}} + \frac{K_2^*}{s - \omega_n e^{-j\varphi_1}} \\ &= \frac{K_1}{s} + \frac{K_2}{s - \sigma - j\omega} + \frac{K_2^*}{s - \sigma + j\omega} \end{aligned}$$

- Il calcolo dei residui è immediato:

$$\begin{aligned}
 K_1 &= \lim_{s \rightarrow 0} \frac{\omega_n^2}{s^2 + 2\delta\omega_n s + \omega_n^2} = 1 \\
 K_2 &= \lim_{s \rightarrow \omega_n e^{j\varphi_1}} \frac{\omega_n^2}{s(s - \omega_n e^{-j\varphi_1})} \\
 &= \frac{\omega_n^2}{\omega_n e^{j\varphi_1} (\omega_n e^{j\varphi_1} - \omega_n e^{-j\varphi_1})} \\
 &= \frac{1}{e^{j\varphi_1} (e^{j\varphi_1} - e^{-j\varphi_1})} = \frac{e^{-j\varphi_1}}{2j \sin \varphi_1} \\
 K_2^* &= -\frac{e^{j\varphi_1}}{2j \sin \varphi_1}
 \end{aligned}$$

- Quindi, la funzione $Y(s)$ è esprimibile come:

$$Y(s) = \frac{1}{s} + \frac{e^{-j\varphi_1}}{2j \sin \varphi_1 (s - \sigma - j\omega)} - \frac{e^{j\varphi_1}}{2j \sin \varphi_1 (s - \sigma + j\omega)}$$

- Antitrasformando si ottiene:

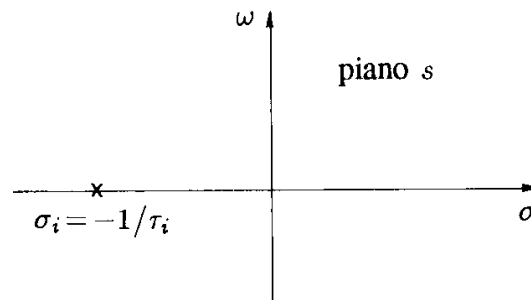
$$\begin{aligned}
 y(t) &= 1 + \frac{e^{-j\varphi_1} e^{(\sigma+j\omega)t}}{2j \sin \varphi_1} - \frac{e^{j\varphi_1} e^{(\sigma-j\omega)t}}{2j \sin \varphi_1} \\
 &= 1 + \frac{e^{\sigma t}}{\sin \varphi_1} \left[\frac{e^{j(\omega t - \varphi_1)} - e^{-j(\omega t - \varphi_1)}}{2j} \right] \\
 &= 1 + \frac{e^{\sigma t}}{\sin \varphi_1} \sin(\omega t - \varphi_1) \\
 &= 1 + \frac{e^{\sigma t}}{\sin \varphi_1} \sin(\omega t - \pi + \varphi) \\
 &= 1 - \frac{e^{\sigma t}}{\sin \varphi_1} \sin(\omega t + \varphi) \\
 &= 1 - \frac{e^{-\delta\omega_n t}}{\sqrt{1 - \delta^2}} \sin \left[\omega_n \sqrt{1 - \delta^2} t + \arctan \frac{\sqrt{1 - \delta^2}}{\delta} \right]
 \end{aligned}$$

Se si mantengono unite le coppie di poli complessi coniugati, la funzione $F(s)$ può anche essere scomposta in fratti semplici nel modo seguente:

$$F(s) = \frac{K'_0}{s} + \sum_{i=1}^h \frac{K'_i}{1 + \tau_i s} + \sum_{i=1}^k \frac{K''_i \omega_{ni}^2 (1 + T_i s)}{s^2 + 2 \delta_i \omega_{ni} s + \omega_{ni}^2}$$

dove con τ_i si è indicata la costante di tempo associata al polo reale $p_i = \sigma_i$:

$$\tau_i = -\frac{1}{\sigma_i}$$

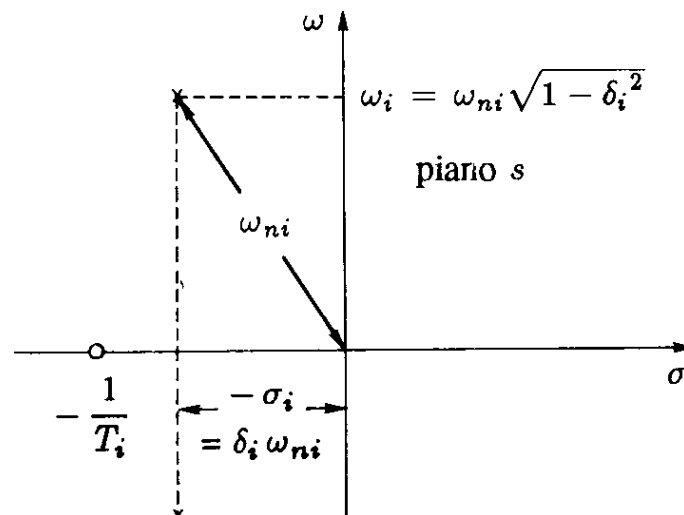


mentre si è indicato con δ_i il coefficiente di smorzamento e con ω_{ni} la pulsazione naturale

$$\delta_i := -\frac{\sigma_i}{\sqrt{\sigma_i^2 + \omega_i^2}}, \quad \omega_{ni} := \sqrt{\sigma_i^2 + \omega_i^2}$$

relativi ad ogni coppia di poli complessi coniugati $p_{i(1,2)} = \sigma_i \pm j\omega_i$.

La rappresentazione grafica dei parametri σ_i , ω_i , δ_i e ω_{ni} è la seguente:



Si noti che il valore del coefficiente δ è compreso fra 0 e 1: se infatti fosse $\delta \geq 1$ le radici sarebbero reali;

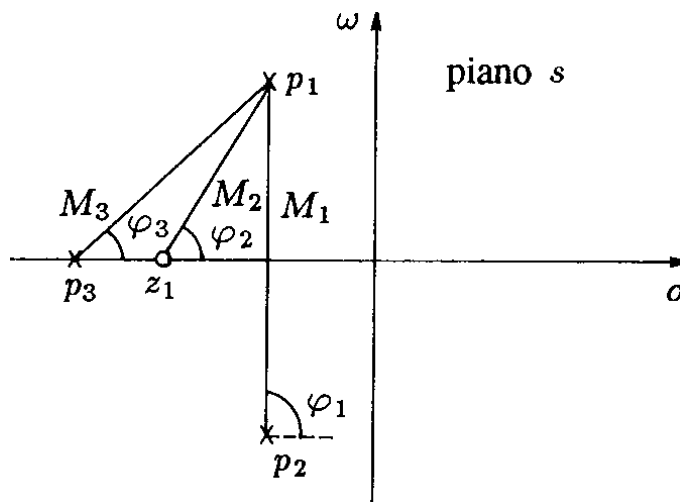
- Tabella delle antitrasformate dei termini del primo e del secondo ordine:

$F(s)$	$f(t)$
$\frac{1}{s}$	$1 \quad (u(t))$
$\frac{1}{1 + \tau s}$	$\frac{1}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}}$
$\frac{\omega_n^2}{s^2 + 2\delta\omega_n s + \omega_n^2}$	$\frac{\omega_n}{\sqrt{1 - \delta^2}} e^{-\delta\omega_n t} \sin \omega_n t \sqrt{1 - \delta^2}$
$\frac{\omega_n^2(1 + Ts)}{s^2 + 2\delta\omega_n s + \omega_n^2}$	$\omega_n \sqrt{\frac{1 - 2T\delta\omega_n + T^2\omega_n^2}{1 - \delta^2}} e^{-\delta\omega_n t} \sin(\omega_n t \sqrt{1 - \delta^2} + \varphi)$ $\varphi := \arg(1 - \delta\omega_n T + j\omega_n T \sqrt{1 - \delta^2})$

- Determinazione grafica dei residui nel caso di poli semplici:

$$F(s) = K \frac{s - z_1}{(s - p_1)(s - p_2)(s - p_3)} = \frac{K_1}{s - p_1} + \frac{K_2}{s - p_2} + \frac{K_3}{s - p_3}$$

- La disposizione grafica dei poli-zeri è la seguente:



- Il residuo K_1 si calcola con la formula

$$K_1 = \frac{K(p_1 - z_1)}{(p_1 - p_2)(p_1 - p_3)} = K \frac{M_2}{M_1 M_3} e^{j(\varphi_2 - \varphi_1 - \varphi_3)}$$

dove M_1 , M_2 , M_3 , φ_1 , φ_2 e φ_3 sono le distanze e gli angoli dei vettori mostrati in figura.

Antitrasformazione: il caso di poli multipli

- Si suppone che la funzione razionale $F(s)$ abbia h poli distinti p_i ($i = 1, \dots, h$), ciascuno caratterizzato da un ordine di molteplicità $r_i \geq 1$ ($\sum_{i=1}^h r_i = n$):

$$F(s) = \frac{P(s)}{Q(s)} = \frac{P(s)}{(s - p_1)^{r_1} (s - p_2)^{r_2} \dots (s - p_h)^{r_h}}$$

$$= \sum_{i=1}^h \sum_{\ell=1}^{r_i} \frac{K_{i\ell}}{(s - p_i)^{r_i - \ell + 1}}$$

- Le costanti $K_{i\ell}$ si ricavano mediante la formula

$$K_{i\ell} = \frac{1}{(\ell - 1)!} \frac{d^{\ell-1}}{ds^{\ell-1}} (s - p_i)^{r_i} \frac{P(s)}{Q(s)} \Big|_{s=p_i}$$

dove ($i = 1, \dots, h; \ell = 1, \dots, r_i$). Antitrasformando la $F(s)$ si ottiene:

$$f(t) = \sum_{i=1}^h \sum_{\ell=1}^{r_i} \frac{K_{i\ell}}{(r_i - \ell)!} t^{r_i - \ell} e^{p_i t}$$

- I coefficienti $K_{i\ell}$ sono complessi coniugati in corrispondenza di poli complessi coniugati. I termini complessi coniugati corrispondono a prodotti di esponenziali reali e funzioni trigonometriche, e si ottengono con un procedimento del tutto analogo a quello seguito nel caso di poli distinti.
- Esempio:

$$F(s) = \frac{1}{(s + 2)(s + 1)^2} = \frac{K_{11}}{s + 2} + \frac{K_{22}}{s + 1} + \frac{K_{21}}{(s + 1)^2}$$

dove

$$K_{11} = (s + 2) F(s) \Big|_{s=-2} = 1,$$

$$K_{22} = \frac{d}{ds} (s + 1)^2 F(s) \Big|_{s=-1} = -1,$$

$$K_{21} = (s + 1)^2 F(s) \Big|_{s=-1} = 1$$

Antitrasformando si ottiene

$$f(t) = e^{-2t} - e^{-t} + t e^{-t}$$

Sviluppi in somme di fratti semplici

- Si consideri il rapporto di polinomi

$$F(s) = \frac{b_m s^m + b_{m-1} s^{m-1} + \dots + b_1 s + b_0}{a_n s^n + a_{n-1} s^{n-1} + \dots + a_1 s + a_0}$$

- Valgono le seguenti proprietà:

- *i*) se è $n = m + 1$, la somma dei residui di $F(s)$ è $\frac{b_m}{a_n}$;
- *ii*) se è $n \geq m + 2$, la somma dei residui di $F(s)$ è zero.

Si ricorda che, nello sviluppo in fratti, i residui di $F(s)$ sono i coefficienti dei termini con polinomio a denominatore di primo grado.

- Esempio 1:

$$F(s) = \frac{s - z_1}{(s - p_1)(s - p_2)(s - p_3)} = \frac{A}{s - p_1} + \frac{B}{s - p_2} + \frac{C}{s - p_3}$$

Calcolati A e B , il calcolo del residuo C è immediato: $C = -(A + B)$.

- Esempio 2:

$$F(s) = \frac{1}{(s - p_1)^2 (s - p_2)} = \frac{A}{(s - p_1)^2} + \frac{B}{s - p_1} + \frac{C}{s - p_2}$$

Il coefficiente A e il residuo C si possono calcolare immediatamente:

$$A = \frac{1}{p_1 - p_2}, \quad C = \frac{1}{(p_2 - p_1)^2}$$

Applicando la proprietà *ii* si deduce: $B = -C$.

- Esempio 3:

$$F(s) = \frac{s - z_1}{(s - p_1)^3 (s - p_2)} = \frac{A}{(s - p_1)^3} + \frac{B}{(s - p_1)^2} + \frac{C}{s - p_1} + \frac{D}{s - p_2}$$

Il coefficiente A e il residuo D si calcolano immediatamente. Applicando la proprietà *ii* si deduce: $C = -D$. Moltiplicando ambo i membri dello sviluppo per $(s - p_1)$ si ottiene:

$$\begin{aligned} \frac{s - z_1}{(s - p_1)^2 (s - p_2)} &= \frac{A}{(s - p_1)^2} + \frac{B}{s - p_1} + C + D \frac{s - p_1}{s - p_2} \\ &= \frac{A}{(s - p_1)^2} + \frac{B}{s - p_1} + \frac{E}{s - p_2} \end{aligned}$$

da cui si calcola

$$E = \frac{p_2 - z_1}{(p_2 - p_1)^2}$$

Applicando la proprietà *ii* al nuovo sviluppo, si ottiene $B = -E$.

- L'unica difficoltà nell'antitrasformazione delle funzioni razionali fratte è la fattorizzazione del polinomio a denominatore.
- Il comportamento dell'antitrasformata per t tendente all'infinito è legato alla posizione dei poli in rapporto all'asse immaginario. Infatti, nel caso di poli semplici si hanno termini (*modi*) del tipo:

$$K, \quad K e^{\sigma t}, \quad K e^{\sigma t} \sin(\omega t + \varphi)$$

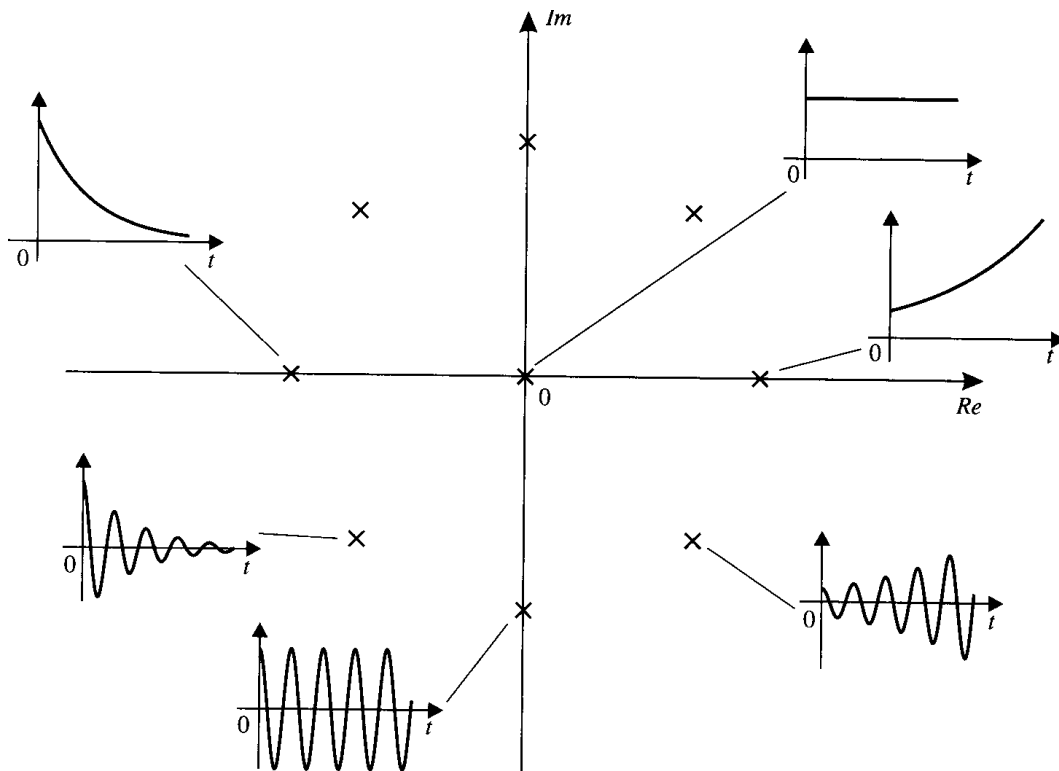
in cui σ e ω sono le parti reale e immaginaria dei poli considerati, mentre nel caso di poli multipli si hanno termini (*modi*) del tipo:

$$K t^h, \quad K t^h e^{\sigma t}, \quad K t^h e^{\sigma t} \sin(\omega t + \varphi)$$

in cui h è un intero compreso fra l'unità e $r - 1$, essendo r l'ordine di molteplicità dei poli considerati.

- Nel caso di *poli semplici*, i termini tendono a zero per t tendente all'infinito se la parte reale del relativo polo è negativa, restano limitati se essa è nulla e divergono se essa è positiva.
- Nel caso di *poli multipli*, i termini tendono a zero se la parte reale del relativo polo è negativa e divergono se essa è nulla o positiva.
- L'antitrasformata di una funzione razionale fratta rimane limitata se e solo se la funzione da antitrasformare non presenta alcun polo a parte reale positiva e gli eventuali poli a parte reale nulla sono semplici, diverge in caso contrario.
- I poli che caratterizzano la trasformata della risposta del sistema a un segnale di ingresso (come l'impulso di Dirac, il gradino, la sinusoide) sono quelli della funzione di trasferimento, più quelli relativi al segnale di ingresso.
- Il *sistema* risulta *stabile* (asintoticamente) quando tutti i suoi poli sono a parte reale negativa: infatti in tal caso le sue variabili tendono a riacquistare asintoticamente per t tendente all'infinito i valori che avevano prima della perturbazione.

- Modi della risposta nel caso di autovalori distinti ($r = 1$):



- Modi della risposta nel caso di autovalori multipli ($r > 1$):

