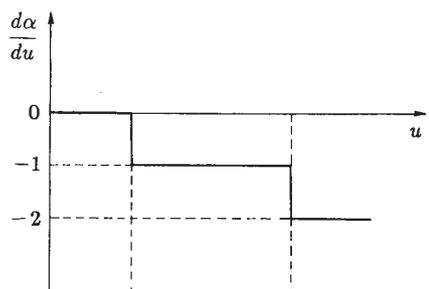
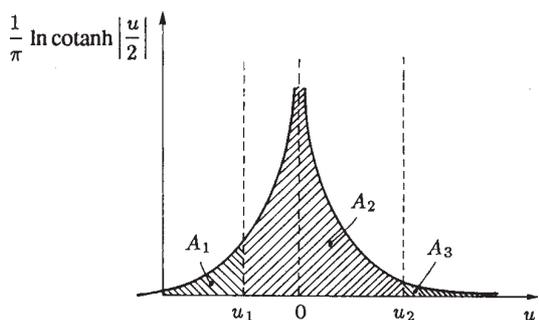
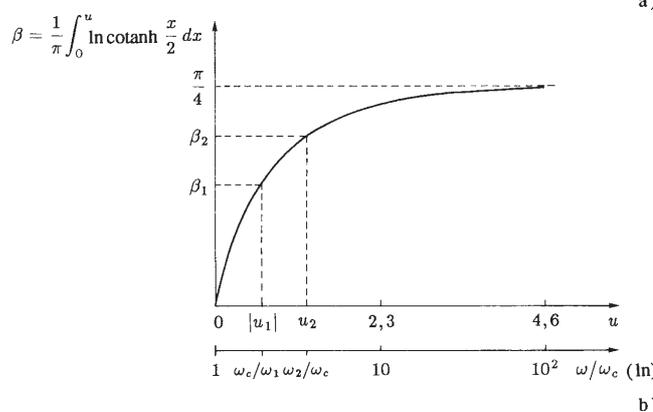
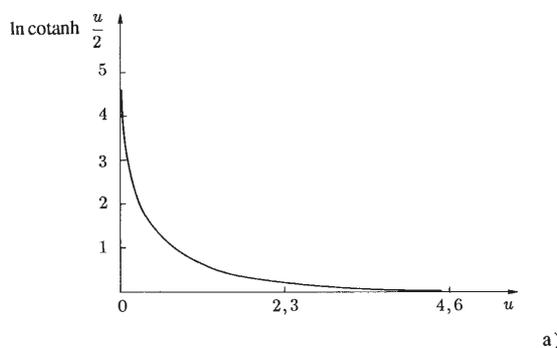
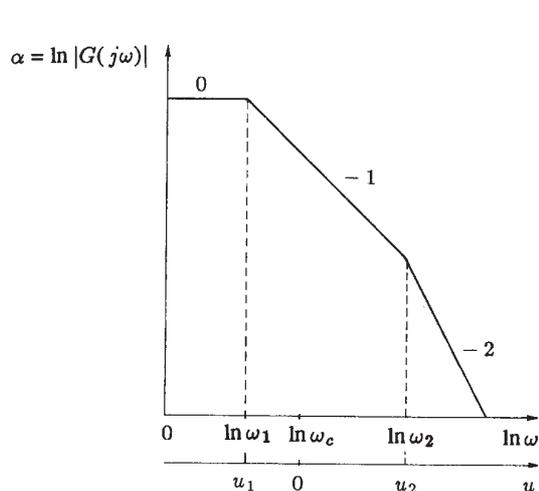


# La formula di Bode

- Una funzione di trasferimento razionale fratta è a fase minima se non ha né poli né zeri nel semipiano destro del piano  $s$ .
- Per sistemi a fase minima, detta  $\omega_c$  la pulsazione in corrispondenza della quale si vuole calcolare la fase  $\beta_c$ , vale la formula di Bode:

$$\beta_c = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{d\alpha}{du} \ln \operatorname{cotanh} \left| \frac{u}{2} \right| du$$

in cui si è posto  $\alpha := \ln |G(j\omega)|$ ,  $u := \ln \frac{\omega}{\omega_c} = \ln \omega - \ln \omega_c$ .

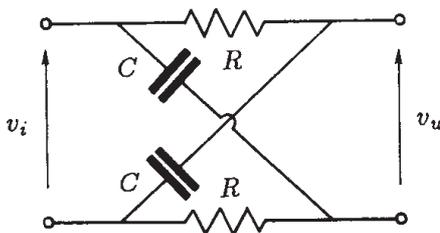


• La fase  $\beta_c$  in corrispondenza di una data pulsazione  $\omega_c$  dipende essenzialmente dalla pendenza  $\frac{d\alpha}{du}$  del diagramma delle ampiezze nell'intorno di quella pulsazione  $\omega_c$ .

• Esempio:  $\beta_c = 0 \cdot A_1 - 1 \cdot A_2 - 2 \cdot A_3$  dove:

$$A_1 = \frac{\pi}{4} - \beta_1, \quad A_2 = \beta_1 + \beta_2, \quad A_3 = \frac{\pi}{4} - \beta_2$$

- Significato della variabile di integrazione  $u$ : se il diagramma  $\alpha$  è riferito ai logaritmi naturali, la variabile  $u$  non è altro che l'ascissa  $\ln \omega$  con l'origine traslata in  $\ln \omega_c$ .
- La condizione necessaria e sufficiente per la validità della formula di Bode, cioè il fatto che la funzione di trasferimento sia a fase minima, è soddisfatta per la quasi totalità dei sistemi che normalmente si considerano.
- Esempio di rete elettrica a fase non minima:



a)

- Funzione di trasferimento:

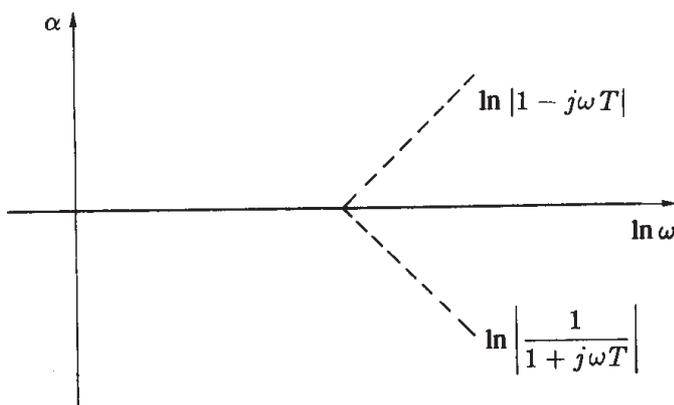
$$V_u(s) = \frac{1/Cs - R}{R + 1/Cs} V_i(s)$$

Posto  $T = RC$  si ha:

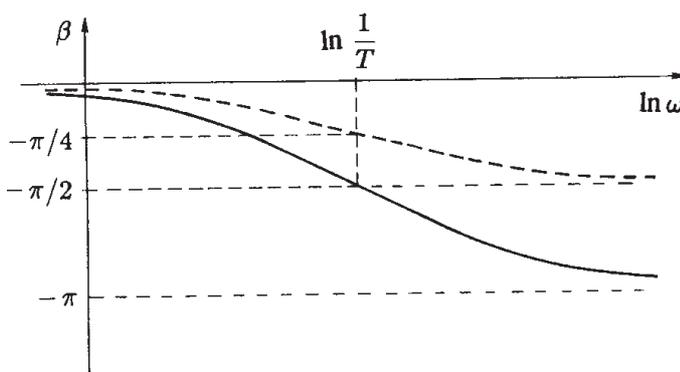
$$G(s) = \frac{V_u(s)}{V_i(s)} = \frac{1 - Ts}{1 + Ts}$$

cioè una funzione non a fase minima;

- Diagrammi di Bode delle ampiezze e delle fasi: il diagramma delle ampiezze è costante  $\alpha = 0$  ( $|G(j\omega)| = 1$ ), mentre il diagramma delle fasi varia gradualmente da  $0^\circ$  a  $-180^\circ$ .



b)



c)

- È chiaro che applicando la formula di Bode all'esempio si sarebbe invece dedotta una fase identicamente nulla.

- La funzione di trasferimento:

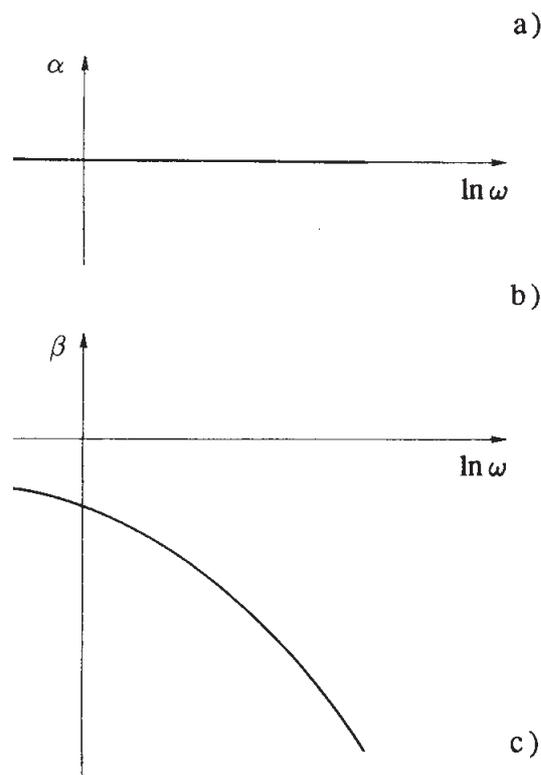
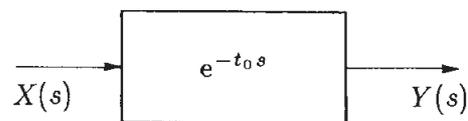
$$G(s) = e^{-t_0 s}$$

che rappresenta un ritardo finito di valore  $t_0$ , non è a fase minima.

- Essendo

$$G(j\omega) = e^{-j\omega t_0} = \cos \omega t_0 - j \sin \omega t_0 ,$$

la funzione di risposta armonica ha modulo identicamente unitario e fase crescente linearmente con la frequenza.



- Per ricavare i diagrammi di Bode, si scrive

$$\ln G(j\omega) = \alpha + j\beta = 0 - j\omega t_0 = 0 - j t_0 e^{\ln \omega}$$

relazione dalla quale si deduce che il diagramma delle fasi ha un andamento esponenziale. Anche in questo caso l'applicazione della formula di Bode avrebbe condotto ad un risultato errato ( $\beta = 0$ ).

**Esempio.** Si faccia riferimento al diagramma di Bode dei moduli mostrato in figura relativo ad un sistema  $G(s)$  a fase minima.

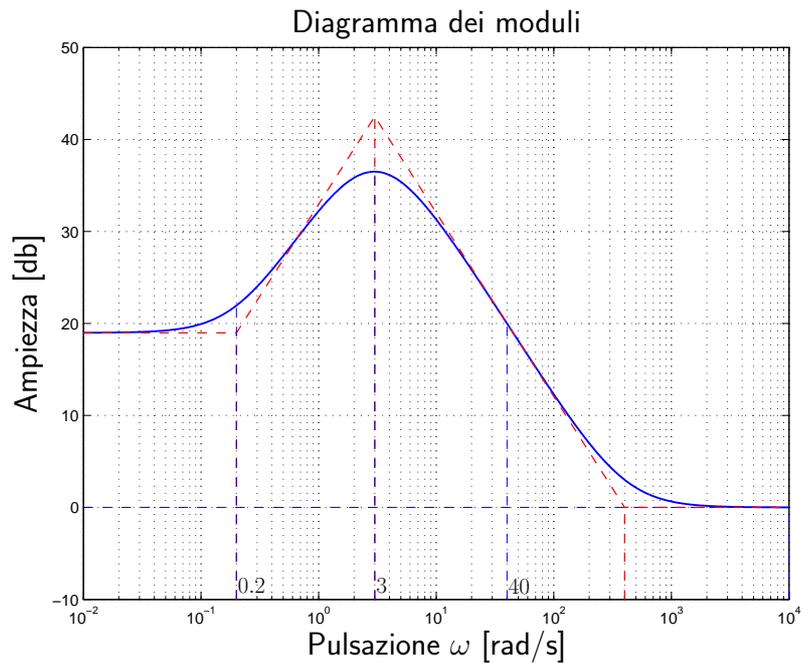
Utilizzando in modo qualitativo la formula di Bode, calcolare in modo approssimato la fase  $\varphi$  del sistema  $G(s)$  in corrispondenza delle seguenti pulsazioni  $\omega$ :

$$\omega_1 = 0.2 \quad \rightarrow \quad \varphi_1 \simeq \frac{\pi}{4},$$

$$\omega_2 = 3 \quad \rightarrow \quad \varphi_2 \simeq 0,$$

$$\omega_3 = 40 \quad \rightarrow \quad \varphi_3 \simeq -\frac{\pi}{2},$$

$$\omega_4 = 10000 \quad \rightarrow \quad \varphi_4 \simeq 0.$$



**Esempio.** Si faccia riferimento al diagramma di Bode dei moduli mostrato in figura relativo ad un sistema  $G(s)$  a fase minima.

Utilizzando in modo qualitativo la formula di Bode, calcolare in modo approssimato la fase  $\varphi$  del sistema  $G(s)$  in corrispondenza delle seguenti pulsazioni  $\omega$ :

$$\omega_1 = 0.01 \quad \rightarrow \quad \varphi_1 \simeq -\frac{\pi}{2},$$

$$\omega_2 = 0.1 \quad \rightarrow \quad \varphi_2 \simeq -\frac{\pi}{4},$$

$$\omega_3 = 10 \quad \rightarrow \quad \varphi_3 \simeq 0,$$

$$\omega_4 = 100 \quad \rightarrow \quad \varphi_4 \simeq -\frac{\pi}{2}.$$

